

**Übungen zur Vorlesung
Numerik dynamischer Systeme
Sommersemester 2011**

PD Dr. Thorsten Hüls
Dipl.-Math. Denny Otten

Übungsblatt 3
29.4.2011

Abgabe: Freitag, 6.5.2011, 10:00 Uhr

Aufgabe 8: Gegeben sei das durch

$$\varphi \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_2^3 \\ u_1 \end{pmatrix}$$

erzeugte diskrete dynamische System $(\mathbb{R}^2, \mathbb{N}, \{\varphi^n\}_{n \in \mathbb{N}})$.
Bestimmen Sie die ω -Limesmenge

$$\omega(u) = \{v \in X : \exists n_k \in \mathbb{N}, (k \in \mathbb{N}), n_k \rightarrow \infty, \varphi^{n_k}(u) \rightarrow v \text{ für } k \rightarrow \infty\}$$

für jedes $u \in X := [-1, 1] \times [-1, 1]$.

(6 Punkte)

Aufgabe 9: Man betrachte das symbolische dynamische System aus Aufgabe 4.

(i) Zeigen Sie, dass es ein $u \in S_N$ gibt, dessen ω -Limesmenge ganz S_N ist, d. h.

$$\omega(u) = S_N.$$

(ii) Bestimmen Sie alle Fixpunkte und periodischen Orbits. Sind diese stabil bzw. anziehend?

(6 Punkte)

Aufgabe 10: Gegeben sei das zeitdiskrete dynamische System

$$\begin{pmatrix} x_{n+1} \\ y_{n+1} \\ z_{n+1} \end{pmatrix} = f \begin{pmatrix} x_n \\ y_n \\ z_n \end{pmatrix}, \quad n \in \mathbb{N}, \quad \text{mit } f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x^2 + 2xy \\ y^2 + 2yz \\ z^2 + 2xz \end{pmatrix}$$

auf

$$X = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : x, y, z \geq 0 \text{ und } x + y + z = 1 \right\}.$$

(a) Zeigen Sie, dass f eine Selbstabbildung auf X ist.

(b) Bestimmen Sie alle Fixpunkte von f .

- (c) Führen Sie numerische Tests durch, um für „charakteristische“ $u \in X$ eine Vermutung über die ω -Limesmenge $\omega(u)$ zu erhalten. (Eine formale Beantwortung dieser nicht-trivialen Frage ist nicht Gegenstand dieser Aufgabe.)

Hinweis: Numerische Tests zeigen, dass die zwei-dimensionale Fläche X bei einer Simulation im \mathbb{R}^3 instabil und somit „numerisch nicht invariant“ ist.

Ausweg: Man projiziere das System in die (x, y) -Ebene mittels

$$F \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot f \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 - x - y \end{pmatrix}, \quad \text{da } z = 1 - x - y$$

und betrachte die Abbildung F auf

$$Y = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} : x, y \geq 0 \text{ und } x + y \leq 1 \right\}.$$

Treffen Sie zusätzlich Vorkehrungen, falls die berechneten Orbits die Menge Y – aufgrund von Rundungsfehlern – verlassen.

(6 Punkte)

Aufgabe 8:

Gegeben: • $(\mathbb{R}^2, \mathbb{N}, \{\varphi^n\}_{n \in \mathbb{N}})$ diskretes dynamisches System erzeugt durch

$$\varphi^1 \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} u_2^3 \\ u_1 \end{pmatrix}$$

• ω -Limesmenge von $u = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} \in X := [-1, 1] \times [-1, 1]$

$$\omega(u) := \omega \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} := \left\{ \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \in X \mid \exists n_k \in \mathbb{N} \text{ mit } n_k \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \infty : \varphi^{n_k} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \right\}$$

Aufgabe: Bestimme die ω -Limesmengen für jedes $u \in X$.

Motivation: Das obige diskrete dynamische System besitzt die drei Fixpunkte

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ und } \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

denn:

$$\varphi^1 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \varphi^1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \varphi^1 \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

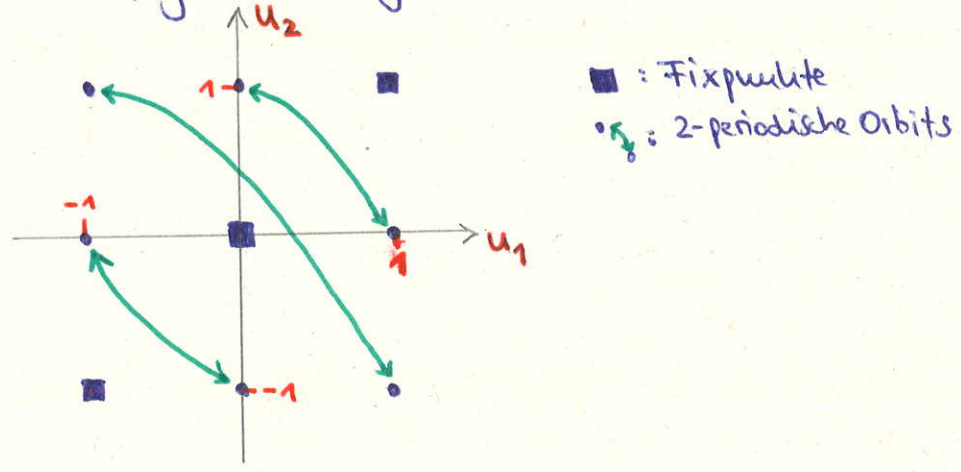
sowie die drei 2-periodischen Orbits

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}, \quad \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}, \quad \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$$

denn:

$$\begin{aligned} \varphi^1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, & \varphi^1 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \varphi^1 \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}, & \varphi^1 \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \varphi^1 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, & \varphi^1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Dies liefert uns folgendes Diagramm



Lösung: Betrachte

$$\begin{aligned} \varphi^0 \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix}, & n=0 & \text{(Anfangswerteigenschaft)} \\ \varphi^1 \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} u_2^3 \\ u_1 \end{pmatrix}, & n=1 & \text{(Erzeuger von } (\mathbb{R}^2, \mathbb{N}, \{\varphi^n\}_{n \in \mathbb{N}})) \\ \varphi^2 \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} u_2^3 \\ u_2^3 \end{pmatrix} \quad (\stackrel{!}{=} \varphi^1 \begin{pmatrix} u_2^3 \\ u_1 \end{pmatrix}), & n=2 & \\ \varphi^3 \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} u_2^9 \\ u_2^3 \end{pmatrix} \quad (\stackrel{!}{=} \varphi^1 \begin{pmatrix} u_2^3 \\ u_2^3 \end{pmatrix}), & n=3 & \\ \varphi^4 \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} u_2^27 \\ u_2^9 \end{pmatrix}, & n=4 & \\ \varphi^5 \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} u_2^81 \\ u_2^27 \end{pmatrix}, & n=5 & \\ \varphi^6 \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} u_2^{243} \\ u_2^81 \end{pmatrix}, & n=6 & \end{aligned}$$

Hierbei stellen wir fest, dass die folgenden Beziehungen gelten:

$$\varphi^n \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = \begin{cases} \begin{pmatrix} u_1 (3^{\frac{n}{2}}) \\ u_2 (3^{\frac{n}{2}}) \end{pmatrix}, & n \text{ gerade}, n \in \mathbb{N}, n \geq 2 \\ \begin{pmatrix} u_2 (3^{\frac{n+1}{2}}) \\ u_1 (3^{\frac{n-1}{2}}) \end{pmatrix}, & n \text{ ungerade}, n \in \mathbb{N}, n \geq 3 \end{cases}$$

Betrachten wir nun $n=2K$ (falls n gerade) und $n=2K+1$ (falls n ungerade),
so erhalten wir:

• $n = 2K$
(d.h. n gerade)

$$\varphi^{2K} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_1 (3^K) \\ u_2 (3^K) \end{pmatrix}, \quad K \in \mathbb{N}, K \geq 1$$

• $n = 2K+1$
(d.h. n ungerade)

$$\varphi^{2K+1} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_2 (3^{K+1}) \\ u_1 (3^K) \end{pmatrix}, \quad K \in \mathbb{N}, K \geq 1$$

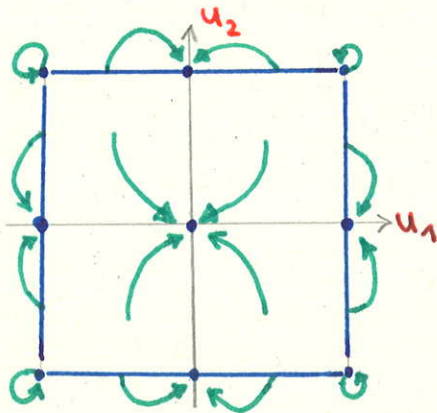
Damit sind für uns ausschließlich die Zeitfolgen

$$n_K := 2K \quad \text{und} \quad n_K := 2K+1$$

von Interesse. Wir kommen nun zur Bestimmung des Grenzwertes von φ^n
(und somit zu den Elementen der w -Linienmenge von u):

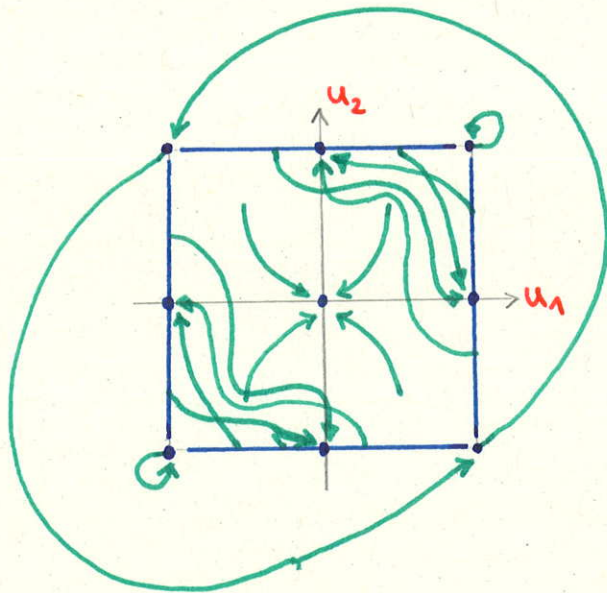
1: Sei $n_K := 2K$ ($K \in \mathbb{N}, K \geq 1$). Dann gilt für $u = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} \in X$:

$$\varphi^{2K} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_1 (3^K) \\ u_2 (3^K) \end{pmatrix} \xrightarrow{K \rightarrow \infty} \begin{cases} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1, u_2 \in]-1, 1[\\ & \text{(innen)} \\ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 \in]-1, 1[, u_2 = 1 \\ & \text{(Kante oben)} \\ \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 \in]-1, 1[, u_2 = -1 \\ & \text{(Kante unten)} \\ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 = 1, u_2 \in]-1, 1[\\ & \text{(Kante rechts)} \\ \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 = -1, u_2 \in]-1, 1[\\ & \text{(Kante links)} \\ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 = u_2 = 1 \\ & \text{(Ecke oben rechts)} \\ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 = 1, u_2 = -1 \\ & \text{(Ecke unten rechts)} \\ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 = -1, u_2 = 1 \\ & \text{(Ecke oben links)} \\ \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 = u_2 = -1 \\ & \text{(Ecke unten links)} \end{cases}$$



2: Sei $n_k := 2k+1$ ($k \in \mathbb{N}, k \geq 1$). Dann gilt für $u = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} \in X$:

$$\varphi^{2k+1} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_2^{(3^{k+1})} \\ u_1^{(3^k)} \end{pmatrix} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \begin{cases} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1, u_2 \in]-1, 1[\\ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 \in]-1, 1[, u_2 = 1 \\ \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 \in]-1, 1[, u_2 = -1 \\ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 = 1, u_2 \in]-1, 1[\\ \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 = -1, u_2 \in]-1, 1[\\ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 = u_2 = 1 \\ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 = 1, u_2 = -1 \\ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 = -1, u_2 = 1 \\ \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}, & \text{falls } u_1 = u_2 = -1 \end{cases}$$



Damit erhalten wir nun die ω -Limesmenge " $\omega(u)$ " von $u \in X$:

$$\omega(u) = \omega \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = \begin{cases} \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}, & \text{falls } u_1, u_2 \in]-1, 1[\\ \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}, & \text{falls } u_1 \in]-1, 1[, u_2 = 1 \\ & \text{oder } u_1 = 1, u_2 \in]-1, 1[\\ \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}, & \text{falls } u_1 \in]-1, 1[, u_2 = -1 \\ & \text{oder } u_1 = -1, u_2 \in]-1, 1[\\ \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}, & \text{falls } u_1 = 1, u_2 = -1 \\ & \text{oder } u_1 = -1, u_2 = 1 \\ \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}, & \text{falls } u_1 = u_2 = 1 \\ \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}, & \text{falls } u_1 = u_2 = -1 \end{cases}$$

Fixpunkt

2-periodischer orbit

Hinweis: Beachte hierbei, dass $\omega(u)$ entweder ein Fixpunkt oder ein 2-periodischer Orbit ist!

Aufgabe 9:

Gegeben:

• $N \in \mathbb{N}$

$[N] := \{0, 1, \dots, N-1\}$ Menge der Symbole

$S_N := [N]^{\mathbb{Z}} := \{u = (u_i)_{i \in \mathbb{Z}} \mid u_i \in \{0, \dots, N-1\} = [N]\}$

Menge biunendlicher Folgen mit Symbolen ($\hat{=}$ Folgegliedern) aus $[N]$

$d(u, v) := \sum_{i=-\infty}^{\infty} |u_i - v_i| \cdot 3^{-|i|}$ Metrik auf S_N

$(\varphi(u))_i := u_{i+1} \quad \forall u \in S_N \quad i \in \mathbb{Z}$ Verschiebeoperator (Shift)

Aufgabe:

(i): $\exists u \in S_N : \omega(u) = S_N$

(ii): Bestimme alle

- Fixpunkte
- periodischen Orbits

von $(S_N, \mathbb{Z}, \{\varphi^n\}_{n \in \mathbb{Z}})$. Sind diese

- stabil
- anziehend?

Lösung:

zu (i): $\exists u \in S_N : \omega(u) = S_N$

(d.h. $\exists u \in S_N \forall v \in S_N \exists n_k \in \mathbb{N}$ mit $n_k \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \infty : \varphi^{n_k}(u) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} v$)

d.h. $\forall \varepsilon > 0 \exists M = M_\varepsilon \in \mathbb{N} \forall n_k \geq M : d(\varphi^{n_k}(u), v) \leq \varepsilon$

Wir zeigen die Aussage in 2 Schritten:

1. Konstruktion von u (diese ist nicht eindeutig!)
2. $\omega(u) = S_N$

zu 1.: Betrachte das n -fache ($n \in \mathbb{N}, n \geq 1$) Kartesische Produkt von $[N]$

$X^n := [N]^n := \underbrace{[N] \times \dots \times [N]}_{n\text{-mal}}$

mit

$\# X^n = \underbrace{N \cdot \dots \cdot N}_{n\text{-mal}} = N^n$ ($\# \hat{=}$ Anzahl der Elemente)

Weiter sei

$\alpha_n : \{0, \dots, N^n - 1\} \rightarrow X^n$ eine Abzählung

(d.h. insbesondere eine Bijektion) und

$\beta_n := \sum_{j=1}^{n-1} j N^j$

Setze nun

$u_{\beta_n + k \cdot n + i} := (\alpha_n(k))_{i+1} \quad ; \quad \begin{matrix} k = 0, \dots, N^n - 1 \\ i = 0, \dots, n-1 \\ n = 1, 2, 3, \dots \end{matrix}$

$u_j := u_{-j} \quad ; \quad j < 0$

Dann gilt offensichtlich $u \in S_N$.

Beispiel: (N=2)

$$[N] = \{0, 1\}$$

$$X^n = \prod_{i=1}^n \{0, 1\} = \underbrace{\{0, 1\} \times \dots \times \{0, 1\}}_{n\text{-mal}}, n \in \mathbb{N}, n \geq 1$$

$$\alpha_1: \{0, 1\} \rightarrow \{0, 1\}$$

z.B. definiert durch $\alpha_1(0) := 0$
 $\alpha_1(1) := 1$

$$\alpha_2: \{0, 1, 2, 3\} \rightarrow (\{0, 1\} \times \{0, 1\})$$

z.B. definiert durch $\alpha_2(0) := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$
 $\alpha_2(1) := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$
 $\alpha_2(2) := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$
 $\alpha_2(3) := \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\alpha_3: \{0, 1, \dots, 7\} \rightarrow (\{0, 1\} \times \{0, 1\} \times \{0, 1\})$$

z.B. definiert durch $\alpha_3(0) := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ $\alpha_3(4) := \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$
 $\alpha_3(1) := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ $\alpha_3(5) := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$
 $\alpha_3(2) := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ $\alpha_3(6) := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$
 $\alpha_3(3) := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ $\alpha_3(7) := \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

u.s.w.

$$\beta_1 = \sum_{j=1}^0 j 2^j = 0$$

$$\beta_2 = \sum_{j=1}^1 j 2^j = 2$$

$$\beta_3 = \sum_{j=1}^2 j 2^j = 2 + 2 \cdot 2^2 = 10$$

u.s.w. Dann ist $u \in S_2$ gegeben durch

$$u = \dots, \overset{u_0}{\downarrow} (0), \overset{u_1}{\downarrow} (1), (0, 0), (1, 0), (0, 1), (1, 1), (0, 0, 0), (1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1), (1, 1, 0), \dots$$

zu 2.: Sei $v \in S_N$ beliebig. Wähle die Zeiten $n_k \in \mathbb{N}$ ($k \in \mathbb{N}$) derart, dass

$$u_{i+n_k} = v_i \quad \forall i \leq k$$

gilt. Sei nun $\varepsilon > 0$ beliebig. Wähle

$$M_\varepsilon := \left\lceil \frac{1}{\ln 3} \cdot \ln \left(\frac{3^{(N-1)}}{\varepsilon} \right) \right\rceil \in \mathbb{N}$$

Nun führe bezüglich u n_{M_ε} -Shifts durch, bis schlussendlich

$$u_{i+n_{M_\varepsilon}} = v_i \quad \forall i \leq M_\varepsilon$$

gilt. Dann erhalten wir für alle $n_k \geq n_{M_\varepsilon}$ (d.h. $k \geq M_\varepsilon$)

$$d(\varphi^{n_k}(u), v) = \sum_{i=-\infty}^{\infty} \underbrace{|u_{i+n_k} - v_i|}_{=0 \quad \forall i \leq M_\varepsilon (\leq k)} \cdot 3^{-|i|}$$

$$= \sum_{i=M_\varepsilon}^{\infty} \underbrace{|u_{i+n_k} - v_i|}_{\leq N-1} \cdot 3^{-|i|} \leq (N-1) \cdot \sum_{i=M_\varepsilon}^{\infty} 3^{-|i|}$$

$$= 2(N-1) \sum_{i=M_\varepsilon}^{\infty} 3^{-i} = (N-1) \cdot 3^{-M_\varepsilon+1} \leq \varepsilon$$

nach Wahl von M_ε
 da $v \in S_N$ beliebig
 $\Rightarrow \omega(u) = S_N$

zu (ii):

• Fixpunkte: Sei $u \in S_N$ beliebig. Dann gilt:

u Fixpunkt von φ

$$\Leftrightarrow \varphi(u) = u$$

$$\Leftrightarrow u_i = u_{i+1} \quad \forall i \in \mathbb{Z}$$

$$\Leftrightarrow u \equiv 0, \dots, u \equiv N-1$$

Damit gibt es in S_N bezüglich φ genau N Fixpunkte. Die Fixpunkte entsprechen genau den konstanten biunendlichen Folgen.

• Periodische Orbits: Sei $u \in S_N$ beliebig. Dann gilt

$\varphi^n(u)$ ist ein M -periodischer Orbit ($M \in \mathbb{N}, M \geq 2$)

$$\Leftrightarrow \textcircled{1}: \varphi^M(u) = u \quad (\Rightarrow \varphi^{n+M}(u) = \varphi^n(\varphi^M(u)) = \varphi^n(u) \quad \forall n \in \mathbb{Z})$$

und $\textcircled{2}: \forall M^* \in \mathbb{N}$ mit $0 < M^* < M: \varphi^{M^*}(u) \neq u$

(Minimalität der Periode, schließt auch Fixpunkte aus)

$$\Leftrightarrow \textcircled{1}: u_i = u_{i+M} \quad \forall i \in \mathbb{Z}$$

und $\textcircled{2}: \forall M^* \in \mathbb{N}$ mit $0 < M^* < M \exists i \in \mathbb{Z}: u_i \neq u_{i+M^*}$

• Stabilität & Anziehung: Wegen Aufgabenteil (i) sind alle Fixpunkte und periodischer Orbits instabil (ansonsten erhielten wir einen Widerspruch zu $\omega(u) = S_N$) und somit insbesondere nicht attrahierend.

Aufgabe 10:

Gegeben:

- $X := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x, y, z \geq 0 \text{ und } x+y+z = 1 \right\}$ (Seitenfläche des 3-Simplex / Einheitssimplex)
- Zeitdiskretes dynamisches System

$$\begin{pmatrix} x_{n+1} \\ y_{n+1} \\ z_{n+1} \end{pmatrix} = f \begin{pmatrix} x_n \\ y_n \\ z_n \end{pmatrix}, \quad n \in \mathbb{N}$$

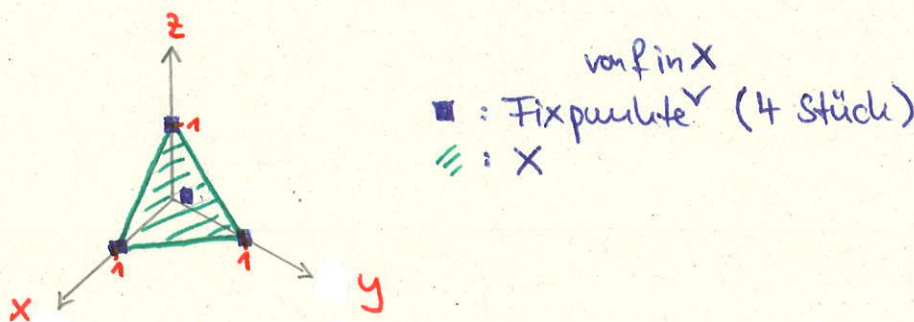
mit

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} x^2 + 2xy \\ y^2 + 2yz \\ z^2 + 2xz \end{pmatrix} \quad \left(\begin{array}{l} \text{Stein-Ulam Spiral map,} \\ \text{Kurz: SUS map} \end{array} \right)$$

Aufgabe:

- Zeige, dass f eine Selbstabbildung auf X ist.
- Bestimme alle Fixpunkte von f .
- Geben Sie eine Vermutung an, wie die ω -Limesmenge $\omega(u)$ für "charakteristische" $u \in X$ aussieht.

Motivation:



Lösung:

zu (a): $z.z: f: X \rightarrow X$, d.h. $\forall \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in X: f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in X$

Sei $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in X$ beliebig, dann gilt per Definition von X

$$x \geq 0, \quad y \geq 0, \quad z \geq 0 \quad \text{und} \quad x+y+z = 1 \quad \text{⊗}$$

Aus der Definition von f erhalten wir

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x^2 + 2xy \\ y^2 + 2yz \\ z^2 + 2xz \end{pmatrix} \in X$$

Hierbei gilt

$$x^2 + 2xy = \underbrace{x \cdot x}_{\geq 0} + \underbrace{2 \cdot x \cdot y}_{\geq 0} \geq 0$$

(wegen ⊗)

$$y^2 + 2yz = \underbrace{y \cdot y}_{\geq 0} + \underbrace{2 \cdot y \cdot z}_{\geq 0} \geq 0$$

(wegen ⊗)

$$z^2 + 2xz = \underbrace{z \cdot z}_{\geq 0} + \underbrace{2 \cdot x \cdot z}_{\geq 0} \geq 0$$

(wegen ⊗)

$$\begin{aligned}
 & x^2 + 2xy + y^2 + 2yz + z^2 + 2xz \\
 &= (x+y+z)^2 \\
 &= 1^2 \quad (\text{wegen } \odot) \\
 &= 1
 \end{aligned}$$

Damit gilt $f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\right) \in X$. Da $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in X$ beliebig gewählt wurde, folgt, dass f eine Selbstabbildung von X ist.

Zu (b): Bestimme $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in X$ mit $f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$.

$$f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\right) \stackrel{\text{Def.}}{=} \begin{pmatrix} x^2 + 2xy \\ y^2 + 2yz \\ z^2 + 2xz \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

Dies muss erfüllt sein, damit $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in X$ ein Fixpunkt von f ist.

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x^2 + (2y-1)x \\ y^2 + (2z-1)y \\ z^2 + (2x-1)z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Erinnerung: Die (zwei) Lösungen einer quadratischen Gleichung

$$x^2 + px + q = 0$$

sind durch

$$x_{1,2} = -\left(\frac{p}{2}\right) \pm \sqrt{\left(\frac{p}{2}\right)^2 - q}$$

gegeben

$$\begin{aligned}
 1. \quad x_{1,2} &= -\frac{2y-1}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{2y-1}{2}\right)^2} \\
 &= \frac{-(2y-1) \pm (2y-1)}{2}
 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow x_1 = 0,$$

$$x_2 = -(2y-1)$$

$$\begin{aligned}
 2. \quad y_{1,2} &= -\frac{2z-1}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{2z-1}{2}\right)^2} \\
 &= \frac{-(2z-1) \pm (2z-1)}{2}
 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow y_1 = 0,$$

$$y_2 = -(2z-1)$$

$$\begin{aligned}
 3. \quad z_{1,2} &= -\frac{2x-1}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{2x-1}{2}\right)^2} \\
 &= \frac{-(2x-1) \pm (2x-1)}{2}
 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow z_1 = 0$$

$$z_2 = -(2x-1)$$

Daraus erhalten wir die folgenden ⁸ Fixpunkte von f

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \notin X$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1/3 \\ 1/3 \\ 1/3 \end{pmatrix} \in X$$

denn aus den insgesamt 8 Kombinationen (2·2·2 Kombinationen) erhalten wir

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \notin X$$

$$\begin{pmatrix} -(2y-1) \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \in X$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ -(2z-1) \\ 0 \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in X$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -(2x-1) \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \in X$$

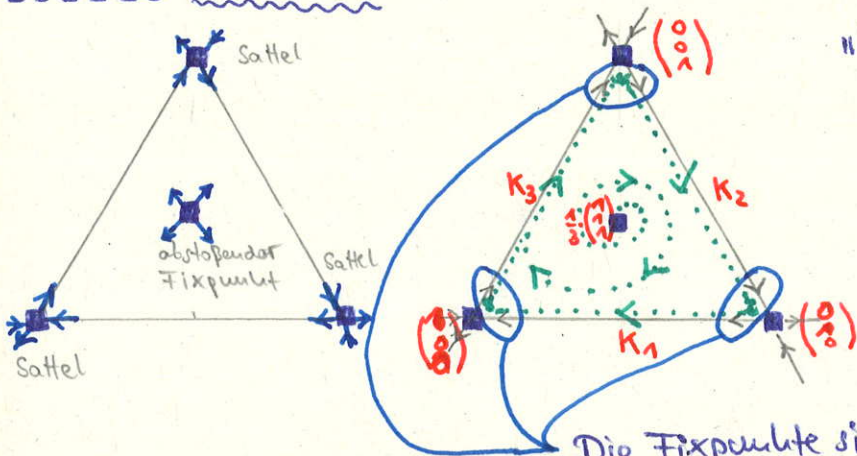
$$\begin{pmatrix} -(2y-1) \\ -(2z-1) \\ 0 \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \notin X$$

$$\begin{pmatrix} -(2y-1) \\ 0 \\ -(2x-1) \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \notin X$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ -(2z-1) \\ -(2x-1) \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \notin X$$

$$\begin{pmatrix} -(2y-1) \\ -(2z-1) \\ -(2x-1) \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/3 \\ 1/3 \\ 1/3 \end{pmatrix} \in X$$

Zu (c): Motivation:



Für Interessierte: Siehe
"Omega-Limit Sets for the Stein-Ulam
Spiral Map"

Krzysztof Barański
Michał Misiurewicz

- : Fixpunkte
- ... : diskrete Trajektorie

Die Fixpunkte sind nur ganz leicht/schwach anziehend und aufgrund eines Sattels sind alle schlussendlich wieder abstoßend. Die Iterationsfolge kommt dem Rand beliebig nahe!

Lösung: Für die vier Fixpunkte gilt

$$\omega\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}, \quad \omega\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}, \quad \omega\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}, \quad \omega\left(\begin{pmatrix} 1/3 \\ 1/3 \\ 1/3 \end{pmatrix}\right) = \left\{ \begin{pmatrix} 1/3 \\ 1/3 \\ 1/3 \end{pmatrix} \right\}$$

Für die Punkte $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in X \setminus (\partial X \cup \left\{ \begin{pmatrix} 1/3 \\ 1/3 \\ 1/3 \end{pmatrix} \right\})$ gilt, dass die Iterationsfolge dem Rand ∂X beliebig nahe kommt. Deshalb gilt für diese Punkte

$$\omega\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\right) \subseteq \partial X \quad \forall \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in X \setminus (\partial X \cup \left\{ \begin{pmatrix} 1/3 \\ 1/3 \\ 1/3 \end{pmatrix} \right\})$$

Genaue Aussagen lassen sich hier nicht treffen. Für Punkte $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \partial X \setminus \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ werden wir numerische Untersuchungen durchführen. Die Ergebnisse zeigen unter Verwendung von

$$\partial X = K_1 \cup K_2 \cup K_3 \cup \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \cup \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \cup \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

mit

$$K_1 := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in X \mid \exists \lambda \in]0,1[: \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - (\lambda-1) \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \right\}$$

$$K_2 := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in X \mid \exists \lambda \in]0,1[: \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - (\lambda-1) \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \right\}$$

$$K_3 := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in X \mid \exists \lambda \in]0,1[: \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - (\lambda-1) \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \right\}$$

dass die ω -Limesmengen durch

$$\omega \left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \right) = \begin{cases} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} & , \text{ falls } \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in K_1 \\ \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} & , \text{ falls } \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in K_2 \\ \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} & , \text{ falls } \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in K_3 \end{cases}$$

Desweiteren „vermute“ ich, dass der Rand ∂X invariant ist.
Die Matlab-Files zu den Simulationen findet ihr auf der Übungsseite.