

Beispiele 3.6.8. Polynomdivision mit Rest

Einschub 3.6.9. ... "Beweis" des Satzes. Existenz von q und r durch das Verfahren der Polynomdivision. Eindeutigkeit von q und r

Seien $q \cdot g + r = f = q^1 \cdot g + r^1$. zwei Darstellungen von f zu zeigen ist $q = q^1$ und $r = r^1$. Für die Polynome r, r' gilt $\text{grad}(r) < \text{grad}(g)$ und $\text{grad}(r') < \text{grad}(g)$. Dann: $q \cdot g + r = q^1 \cdot g + r^1$

$$\rightarrow q \cdot g - q^1 \cdot g = r^1 - r \Rightarrow (q - q^1) \cdot g = r^1 - r$$

$\underbrace{q - q^1}_{\text{Vielfaches von } g} \cdot g \mid \underbrace{r^1 - r}_{\text{grad}(r^1) < \text{grad}(g)}$

$$\Rightarrow q - q^1 = 0 \Rightarrow q = q^1 \quad \Rightarrow r = r^1 \quad \square$$

$\rightarrow \text{grad "links"} > \text{grad}(g) \text{ und } \text{grad "rechts"} < \text{grad}(g)$

3.7 Nullstellen von Polynomen

Wie für quadratische Funktionen liefert der Ansatz

$$f(x) = a \underbrace{(x - x_1)(x - x_2) \dots (x - x_n)}_{f(x) = 0}, \quad a \neq 0$$

ein Polynom

$$f(x) = \underline{ax^n} + \dots$$

vom Grad n mit genau den Nullstellen x_1, \dots, x_n . Diese Darstellung heißt entsprechend auch *Linearfaktorzerlegung*. Ist eine Nullstelle x_1 bekannt, so kann man den zugehörigen Linearfaktor $x - x_1$ abspalten:

Einschub 3.7.1. ... $f(x) = x^3 - 2x^2 - 5x + 6$, $f(1) = 1 - 2 - 5 + 6 = 0$

also f hat Nullstelle $x_1 = 1$. Also ist f durch $x - x_1 = x - 1$ teilbar

Rest $\frac{1}{1}$ teiltbar:

$$\begin{aligned} (x^3 - 2x^2 - 5x + 6) : (x-1) &= x^2 - x - 6 \\ - (x^3 - x^2) & \\ \hline -x^2 - 5x + 6 & \\ - (-x^2 + x) & \text{Rest} \\ \hline -6x + 6 & \\ - (-6x + 6) & \\ \hline 0 & \end{aligned}$$

also:

$$\begin{aligned} x^3 - 2x^2 - 5x + 6 &= (x^2 - x - 6)(x-1) \\ &= f(x) \\ &= g(x) \end{aligned}$$

Nullstellen von $g(x)$: $x = \frac{1}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{1}{2}\right)^2 + \frac{6}{4}} = \frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{25}{4}} = \frac{1}{2} \pm \frac{5}{2}$

$\Rightarrow x = 3$ oder $x = -2$ Insgesamt $f(x) = (x-3)(x+2)(x-1)$

Satz 3.7.2. Sei f ein Polynom vom Grad n , dann gilt:

Der Punkt $x_1 \in \mathbb{R}$ ist genau dann eine Nullstelle von f , wenn es ein Polynom g vom Grad $n-1$ mit

$$f(x) = (x - x_1)g(x)$$

gibt. Das bedeutet, dass $x - x_1$ das Polynom f ohne Rest teilt.

Beweis Aufgrund der Division mit Rest existieren Polynome q und r mit

$$f(x) = q(x)(x - x_1) + r(x), \text{ mit } \text{grad}(r) < \text{grad}(x - x_1) = 1,$$

d.h. $r(x) = r_0$ ist eine Konstante. Nun ist x_1 genau dann eine Nullstelle von f , wenn

$$0 = f(x_1) = q(x_1)(x_1 - x_1) + r(x_1) = r_0,$$

also genau dann, wenn $f(x)$ ohne Rest durch $(x - x_1)$ teilbar ist.

auslassen

Folgerung 3.7.3. Sei f ein Polynom vom Grad $n \geq 1$, dann gilt:

Sind x_1, \dots, x_k die paarweise verschiedenen Nullstellen von f , so gibt es natürliche Zahlen n_1, \dots, n_k und ein Polynom g vom Grad $n - n_1 - n_2 - \dots - n_k$ ohne reelle Nullstellen, so dass gilt:

$$f(x) = (x - x_1)^{n_1}(x - x_2)^{n_2} \dots (x - x_k)^{n_k} g(x).$$

Insbesondere hat ein Polynom vom Grad n höchstens n reelle Nullstellen.

Einschub 3.7.4. ... Bsp $f(x) = 2(x-1)^3(x+2)^4(x-3)^1$ $\underbrace{(x^2+1)}$

$$\begin{array}{lll} n_1 = 3 & n_2 = 4 & n_3 = 1 \\ x_1 = 1 & x_2 = -2 & x_3 = 3 \end{array}$$

$$\text{grad}(g) = 2, \text{ grad}(f) = 10 = n, \underbrace{10 - 3 - 4 - 1}_{= n} = 2 = \text{grad}(g)$$

→ hat keine reelle Nullstelle, aber zwei NST im \mathbb{C} : $i, -i$.
(im \mathbb{C} : $i^2 = -1$)

Bemerkung 3.7.5. In den komplexen Zahlen gilt sogar der *Fundamentalsatz der Algebra*:

„Jedes Polynom vom Grad $n \geq 1$ besitzt eine komplexe Nullstelle.“

Durch sukzessiven Abspalten der Nullstellen folgt, dass für jedes Polynom f vom Grad $n \geq 1$ komplexe Zahlen $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{C}$ als Nullstellen von f mit

$$f(x) = a(x - x_1)(x - x_2) \dots (x - x_n)$$

existieren.

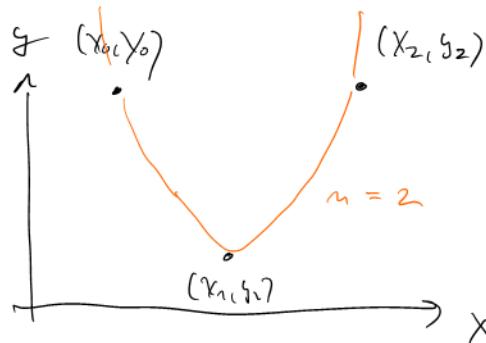
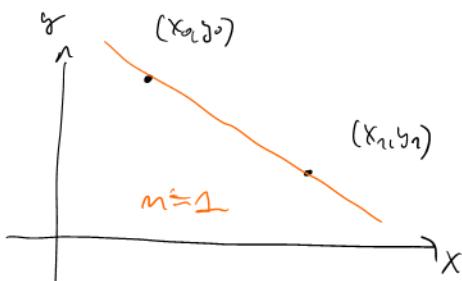
Im Reellen kann man mithilfe dieser Überlegungen (in den komplexen Zahlen) zeigen, dass sich jedes Polynom in Linearfaktoren und quadratische Faktoren zerlegen lässt: Für jedes Polynom f vom Grad $n \geq 1$ mit reellen Koeffizienten und reellen Nullstellen x_1, \dots, x_k gibt es quadratische Funktionen q_1, \dots, q_m ohne reelle Nullstellen, so dass

$$f(x) = a(x - x_1)(x - x_2) \dots (x - x_k) \underbrace{q_1(x) \dots q_m(x)}_{g(x)} \quad (\text{Reelle Produktdarstellung})$$

gilt.

3.8 Anwendung: Interpolation

Einschub 3.8.1. ...



Satz 3.8.2. Seien $(x_0, y_0), (x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)$ Punkte mit paarweise verschiedenen x_i 's. Dann gibt es genau ein Polynom f vom Grad höchstens n mit $f(x_i) = y_i$ für alle $i = 0, 1, \dots, n$. Diese Polynomfunktion f heißt Interpolationspolynom.

Einführung

Zum Beweis der Existenz solcher Polynome betrachtet man die sogenannten *Lagrange-Interpolationspolynome*

$$p_i(x) := \frac{(x - x_0) \cdot \dots \cdot (x - x_{i-1}) \cdot (x - x_{i+1}) \cdot \dots \cdot (x - x_n)}{(x_i - x_0) \cdot \dots \cdot (x_i - x_{i-1}) \cdot (x_i - x_{i+1}) \cdot \dots \cdot (x_i - x_n)}; \quad i = 0, 1, \dots, n,$$

für die gilt

Faktor $(x - x_i)$ fehlt

$$p_i(x_j) = \begin{cases} 0, & \text{falls } i \neq j \\ 1, & \text{falls } i = j \end{cases}.$$

Dann ist

$$f(x) := \sum_{j=0}^n y_j p_j(x)$$

$$\begin{aligned} p_1(x_2) &= \frac{(x_1 - x_0) \cdot (x_1 - x_2) \cdot \dots \cdot (x_1 - x_n)}{(x_1 - x_0) \cdot \dots \cdot (x_1 - x_{i-1}) \cdot (x_1 - x_{i+1}) \cdot \dots \cdot (x_1 - x_n)} = 0 \\ p_2(x_1) &= \frac{(x_2 - x_0) \cdot (x_2 - x_1) \cdot \dots \cdot (x_2 - x_n)}{(x_2 - x_0) \cdot \dots \cdot (x_2 - x_{i-1}) \cdot (x_2 - x_{i+1}) \cdot \dots \cdot (x_2 - x_n)} = 1 \end{aligned}$$

das gesuchte Polynom.

Einschub 3.8.3. ...

Die Eindeutigkeit einer solchen Darstellung zeigt man so: Sind f und g Interpolationspolynome, dann hat $f - g$ ein Polynom vom Grad höchstens n mit $n + 1$ Nullstellen x_0, \dots, x_n . Daher muss $f - g$ das Nullpolynom sein, also $f = g$.

Zur Berechnung des Interpolationspolynoms kann man daher die Lagrange-Interpolationspolynome bestimmen und dann f wie oben angegeben berechnen.

Alternativ kann man mit $f(x) = a_nx^n + \dots + a_1x + a_0$ ansetzen und aus den Gleichungen

$$f(x_0) = y_0, \dots, f(x_n) = y_n$$

ein lineares Gleichungssystem mit $n+1$ Gleichungen und den $n+1$ Unbekannten a_n, \dots, a_0 erhalten. Dieses lineare Gleichungssystem hat nach dem vorstehenden Satz genau eine Lösung, nämlich die Koeffizienten des Interpolationspolynoms.

Es folgt ein Beispiel zur Langrange-Interpolation:

Einschub 3.8.4. ... Beispiel zur Interpolation. Betrachte $P_0(-1, 6)$,

$P_1(1,2)$, $P_2(2,3)$ (3 Punkte \rightarrow Polynom vom Grad 2), also) Ansatz:

$f(x) = ax^2 + bx + c$. Erhalte Gleichungen wie folgt: Punkte liegen auf Graph f , also gilt: $f(-1) = 6$, $f(1) = 2$, $f(2) = 3$ \Rightarrow

$$\begin{cases} 1 \\ 2 \\ 3 \end{cases} = \begin{cases} f(-1) \\ f(1) \\ f(2) \end{cases} = \begin{cases} a - b + c \\ a + b + c \\ 4a + 2b + c \end{cases}$$

schalte ein LGS in 3 Variablen a, b, c mit 3 Gleichungen.

Lösung mit Gauß-Algorithmus:

$$\left| \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 1 & 6 & 7 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & 2 & 0 \\ 4 & 2 & 1 & 3 & 0 & 0 \end{array} \right|$$

$$\xrightarrow{\leftarrow} \begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 2 & 0 & -4 \\ 0 & 6 & -3 & -21 \end{array} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} \cdot 3 \quad \left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} \ominus$$

$$\begin{array}{ccc|c}
 1 & -1 & 1 & 6 \\
 0 & 2 & 0 & -4 \\
 0 & 0 & -3 & -9
 \end{array}
 \Rightarrow \begin{cases} -3c = -9 \\ 2b = -4 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} c = 3 \\ b = -2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow a = 6 + b - c = 6 - 2 - 3 = 1$$

Also $f(x) = x^2 - 2x + 3 \leftarrow$ Interpolationspolynom