

Sei b_1, b_2 eine Basis von \mathbb{R}^2 und $v \in \mathbb{R}^2$. ①

Also gibt es $x_1, x_2 \in \mathbb{R}$ mit $v = x_1 b_1 + x_2 b_2$

Frage Wie finden wir die x_1, x_2 ?

Antwort: Mit $B = \begin{pmatrix} | & | \\ b_1 & b_2 \\ | & | \end{pmatrix}$ (die Spalten von B sind b_1, b_2)

löse $Bx = v$.

Bsp: $b_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ $b_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

Ⓐ $v = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$: Löse $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$: $x_1 = -1, x_2 = 1$

(Probe: $-1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ ✓)

Ⓑ $v = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$: Löse $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$: $x_1 = 2, x_2 = \frac{1}{2}$

Falls nun andere Basis: z.B. $b_1' = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, b_2' = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

analog (z.B. Ⓐ): ... $x_1' = -2, x_2' = 1$

Ziel: Gegeben v sowie zwei Basen b_1, b_2 & b_1', b_2' ,
berechne aus x_1, x_2 direkt x_1', x_2' .

Überlegung \square einfach, falls $b_1' = e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, b_2' = e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$B \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1' \\ x_2' \end{pmatrix} \leftarrow (=v)$ denn:

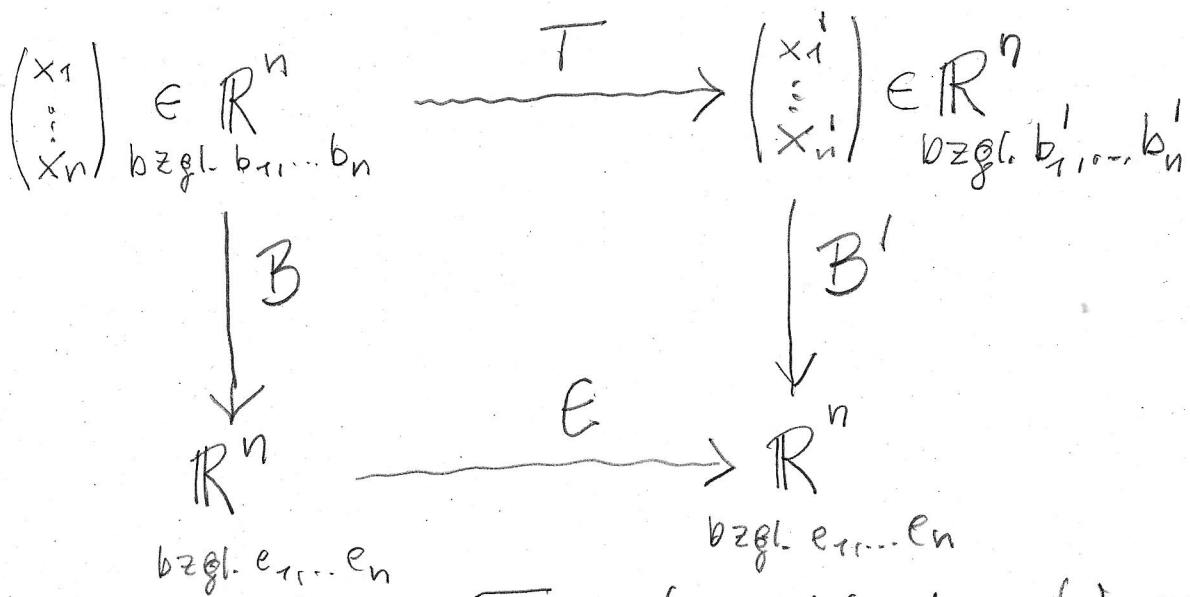
↑
bekannt

Bsp: Ⓐ $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + (-1) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ $x_1' = 1, x_2' = -1$

Ⓑ $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ $x_1' = 3, x_2' = 2$

Z. Wir suchen T , so dass $T \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix}$. (2)

(wobei ja $V = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n = x'_1 b'_1 + \dots + x'_n b'_n$)



Die Anwendung von T entspricht dem Umweg

$B - E - (B' \text{ rückwärts})$.

Das ist in Matrixsprache:

$$T = B'^{-1} E B = B'^{-1} B$$

Bsp: Hier $T = B'^{-1} \cdot B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

$$= \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

(2a)

$$\begin{array}{c|c}
 0 & 1 & 1 & 0 \\
 1 & 1 & 0 & 1 \\
 \hline
 1 & 1 & 0 & 1 \\
 0 & 1 & 1 & 0 \\
 \hline
 1 & 0 & -1 & 1 \\
 0 & 1 & 1 & 0
 \end{array}$$

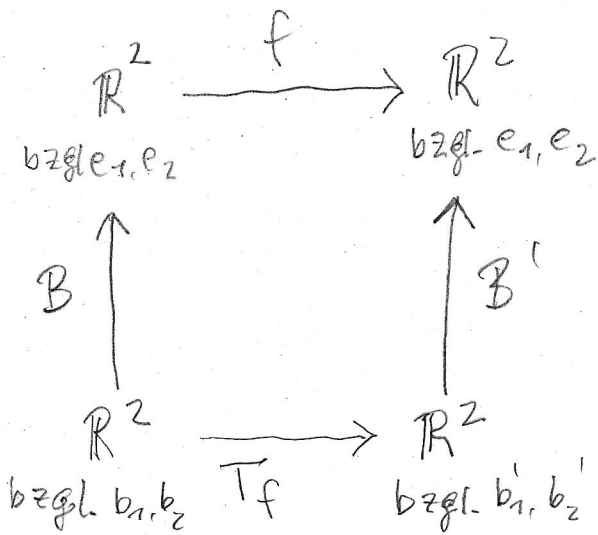
Bsp: (A) $x_1 = -1, x_2 = 1$: $\begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$ ✓

(B) $x_1 = 2, x_2 = \frac{1}{2}$: $\begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix}$?

$v = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} \stackrel{?}{=} -1 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ bingo!

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

(4)



$$f(x, y) = \begin{pmatrix} x - y \\ 3x \end{pmatrix}$$

$$A_f = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}$$

$$v = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} \quad f(v) = \begin{pmatrix} 1-3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\text{bzgl. } \{b_1, b_2\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\} : \quad v = \underbrace{2}_{z_1} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \underbrace{(-1)}_{z_2} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\text{bzgl. } \{b'_1, b'_2\} = \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \quad f(v) = \underbrace{x'_1}_{z'_1} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} + \underbrace{x'_2}_{z'_2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Das können wir nun auch! Statt T_f gehe so:

B-f-(B'rückwärts); in Matrixsprache:

$$\boxed{T_f = B'^{-1} A_f B}$$