

Bsp: $y' = x(y^2 - x)$
 $= f(x)g(y)$ mit $f(x) = x$
 $g(y) = y(y-1)$

Beob: g hat Nullstellen bei $y_0 = 0$ und $y_1 = 1$

Also: $x \mapsto 0$ und $x \mapsto 1$ sind Lösungen.

Zu den anderen Lösungen:

Die Stammfkt von $f(x) = x$ ist

$$F(x) = \frac{1}{2} x^2$$

Die Fkt

$$\frac{1}{g(y)} = \frac{1}{y(y-1)} = \frac{1}{y-1} - \frac{1}{y}$$

hat die Stammfkt

$$G(y) = \ln|y-1| - \ln|y| = \ln \frac{|y-1|}{|y|}$$

Der Definitionsbereich zerfällt in die Intervalle

$$J_0 = (-\infty, 0) \quad J_1 = (0, 1) \quad J_2 = (1, \infty)$$

Wir trennen die Veränderlichen für

$$x \in \mathbb{R} \quad y \in J_0 \quad y \in J_1 \quad \text{und} \quad y \in J_2$$

durch Auflösen von

$$\ln \frac{|y-1|}{|y|} = \frac{x^2}{2} + C$$

$$\frac{|y-1|}{|y|} = e^C e^{\frac{x^2}{2}}$$

Fall 1: $y \in \mathcal{I}_2$ d.h. $y > 1$

$$\frac{|y-1|}{|y|} = \frac{y-1}{y} \Rightarrow G^{-1}(u) = \frac{1}{1-u}$$

mit $u \in (0, 1)$

$$\Gamma \quad u = \frac{y-1}{y} \quad yu = y-1 \quad y(u-1) = -1 \quad \perp$$

Also: $y = \frac{1}{1 - e^c e^{\frac{x^2}{2}}}$ mit $0 < e^c e^{\frac{x^2}{2}} < 1$
automatisch

d.h. $e^{\frac{x^2}{2} + c} < 1$

$$\frac{x^2}{2} + c < 0$$

$$x^2 < -2c \quad (\Rightarrow c < 0)$$

Fall 2 $y \in \mathcal{I}_1$ d.h. $0 < y < 1$

$$u = \frac{|y-1|}{|y|} = \frac{1-y}{y} > 0$$

$$y = \frac{1}{1+u} \quad \Gamma \quad yu = 1-y \quad y(u+1) = 1 \quad \perp$$

$$y = \frac{1}{1 + e^c e^{\frac{x^2}{2}}} \quad c \text{ beliebig}$$

x beliebig

Fall 3 $y \in \mathcal{I}_0$ d.h. $y < 0$

$$u = \frac{|y-1|}{|y|} = \frac{y-1}{y} > 1$$

$$y = \frac{1}{1-u}$$

$$y = \frac{1}{1 - e^c e^{\frac{x^2}{2}}}$$

$$\frac{x^2}{2} + c > 0$$

$$x^2 > -2c$$

Allgemeine Lösung

$$y = \frac{1}{1 \pm e^c e^{\frac{x^2}{2}}}$$

$$= \frac{1}{1 + \alpha e^{\frac{x^2}{2}}}$$

Bem: Für $\alpha = 0$ erhalten wir die

Lösung $y \equiv 1$.

5) Lineare DGL erster Ordnung

$$a, b: I \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\text{DGL: } y' = a(x)y + b(x) \quad (*)$$

Satz (Variation der Konstanten)

Sind $a, b: I \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, so hat (*) die allgemeine Lösung

$$y(x) = B(x) e^{A(x)}$$

wobei:

A : Stammfkt von a

B : Stammfkt von $b(x) e^{-A(x)}$

Die Funktionen A und B sowie die Lösung y sind auf ganz I erklärt.

Bew: Sei $y: I \rightarrow \mathbb{R}$ eine Lösung.

Setze: $u(x) := y(x) e^{-A(x)}$

Also: $y(x) = u(x) e^{A(x)}$

$$\begin{aligned} y'(x) &= u'(x) e^{A(x)} + u(x) e^{A(x)} a(x) \\ &= u'(x) e^{A(x)} + a(x) y \end{aligned}$$

Daher: $b(x) = u'(x) e^{A(x)}$

$$u'(x) = b(x) e^{-A(x)}$$

Daher: y hat die Form $B(x) e^{A(x)}$.

Umgekehrt sei $y(x) = B(x) e^{A(x)}$.

Dann:
$$y'(x) = b(x) e^{-A(x)} e^{A(x)} + B(x) e^{A(x)} a(x)$$
$$= b(x) + a(x) y(x) \quad \square$$

Kor: Das AWP $\left| \begin{array}{l} y' = a(x)y + b(x) \\ y(x_0) = y_0 \end{array} \right|$ ist für jedes Paar $(x_0, y_0) \in I \times \mathbb{R}$ eindeutig lösbar.

Bew: $A(x)$: Stammfkt von $a(x)$
 $B(x)$: Stammfkt von $b(x) e^{-A(x)}$
 $y_c(x) := (B(x) + c) e^{A(x)}$

gesucht: $c \in \mathbb{R}$ mit $y_c(x_0) = y_0$

Eind. Lösung $c = y_0 e^{-A(x_0)} - B(x_0) \quad \square$

Bem: Die homogene lineare DGL

$$y' = a(x)y$$

läßt sich auch durch Trennung der

Veränderlichen lösen:

$$\frac{y'}{y} = a(x)$$

$$\ln|y| = A(x) + c$$

$$y = B e^{A(x)}$$

Daher der Name

"Variation der Konstanten"



B: Konstante

Beispiel: $y' = x + y$

$$a(x) = 1$$

$$b(x) = x$$

$$A(x) = x$$

$$B(x) = \int x e^{-x} dx$$

$$= -x e^{-x} - e^{-x} + C$$

$$= e^{-x}(-1-x) + C$$

Allg. Lösung:

$$y(x) = e^{A(x)} B(x)$$

$$= e^x (e^{-x}(-1-x) + C)$$

$$= \underline{\underline{-1-x + C e^x}}$$

Probe: $y'(x) = -1 + C e^x$

$$= -1 - x + C e^x + x$$

$$= y + x$$

✓

6) 1-Formen und die DGL

$$f(x, y) + g(x, y) y' = 0 \quad (*)$$

Def: Sei $U \subseteq \mathbb{R}^2$ offen. Eine 1-Form auf U ist ein Ausdruck der Gestalt

$$\omega = f(x, y) dx + g(x, y) dy$$

$$\text{kurz: } f dx + g dy$$

wobei $f, g: U \rightarrow \mathbb{R}$ Funktionen sind und dx bzw. dy die Standardlinearformen

$$\begin{array}{ll} dx: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} & dy: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \\ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto x & \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto y \end{array}$$

Die 1-Form ist also eine Abb

$$\omega: U \rightarrow \text{Hom}(\mathbb{R}^2; \mathbb{R})$$

Für $(u, v) \in U$ ist also

$$\omega(u, v) = f(u, v) dx + g(u, v) dy: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

eine Linearform.

ω heißt stetig, (diff. bar, etc.), wenn f und g stetig (diff. bar, etc.) sind.

Bsp: Sei $h: U \rightarrow \mathbb{R}$ stetig diff. bar. Dann ist das totale Differential

$$dh := \frac{\partial h}{\partial x} dx + \frac{\partial h}{\partial y} dy$$

eine stetige 1-Form.

Def: Eine stetige 1-Form ω heißt exakt, wenn $\omega = dh$ für eine stetig diff. bare Abb. $h: U \rightarrow \mathbb{R}$ ist.

Wir nennen h ein Integral von ω .

Def: Eine diff. bare 1-Form

$$\omega = f dx + g dy$$

heißt geschlossen, wenn gilt:

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial g}{\partial x}$$

Beob: Jede exakte stetig diff. bare 1-Form $\omega = \frac{\partial h}{\partial x} dx + \frac{\partial h}{\partial y} dy$ ist geschlossen:

$$\frac{\partial^2 h}{\partial y \partial x} = \frac{\partial^2 h}{\partial x \partial y}$$



Satz: Sei $\omega = f dx + g dy$ eine exakte 1-Form auf U (insb. sind f und g stetig) mit Integral $h: U \rightarrow \mathbb{R}$.

Sei $I \subseteq \mathbb{R}$ ein Intervall und

$$\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}$$

diff. bar mit

$$\left\{ \begin{pmatrix} x \\ \gamma(x) \end{pmatrix} \mid x \in I \right\} \subseteq U$$

Dann löst γ die DGL

$$f(x, \gamma) + g(x, \gamma) \gamma' = 0 \quad (*)$$

genau dann, wenn gilt

$$h(x, \gamma(x)) \text{ ist konstant auf } I$$

D.h. Die Lösungen von $(*)$ ergeben sich durch Auflösen von

$$h(x, \gamma) = C$$

nach γ .

Bew: Die Verkettung

$$\begin{array}{ccccc} x & \mapsto & \begin{pmatrix} x \\ \gamma(x) \end{pmatrix} & \mapsto & h(x, \gamma(x)) \\ \uparrow & & \uparrow & & \uparrow \\ I & & U & & \mathbb{R} \end{array}$$

ist auf ganz I erklärt und
diff. ber. Wir leiten ab:

$$\begin{aligned}\frac{d}{dx} h(x, y(x)) &= \frac{\partial h}{\partial x} + \frac{\partial h}{\partial y} \frac{dy}{dx} \\ &= f(x, y(x)) + g(x, y(x)) y'(x)\end{aligned}$$

Also sind äquivalent

a) (*)

b) $\frac{d}{dx} h(x, y(x)) = 0$

c) $h(x, y(x))$ ist konstant.

(I z.hgd.)



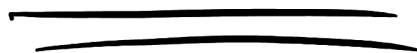
Bsp $\omega = y dx + x dy$ ist exakt mit
Integral $h(x, y) = xy$.

Also: Die DGL $y + xy' = 0$

läßt sich lösen durch Umformen:

$$xy(x) = C$$

$$y(x) = \frac{C}{x}$$



Probe: $y'(x) = -\frac{C}{x^2}$

$$y + xy' = \frac{C}{x} + x \cdot \frac{-C}{x^2} = 0$$



Def (Wegintegral)

Sei $\omega = f dx + g dy$ eine stetige 1-Form auf U , und sei $\gamma: [t_0, t_1] \rightarrow U$ ein stetig diff.barer Weg in U .

Dann ist

$$\gamma(t) = \begin{pmatrix} \gamma_x(t) \\ \gamma_y(t) \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} \omega &:= \int_{t_0}^{t_1} \omega(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt \\ &= \int_{t_0}^{t_1} \begin{pmatrix} f(\gamma(t)) & g(\gamma(t)) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \gamma'_x(t) \\ \gamma'_y(t) \end{pmatrix} dt \\ &= \int_{t_0}^{t_1} f(\gamma(t)) \gamma'_x(t) + g(\gamma(t)) \gamma'_y(t) dt \end{aligned}$$

das Wegintegral von ω entlang γ .

Übung: Zeige, daß sich $\int_{\gamma} \omega$ bei Umparametrisierung nicht ändert.

Hint: Substitutionsregel

Beob: Ist $\omega = \frac{\partial h}{\partial x} dx + \frac{\partial h}{\partial y} dy$ exakt und

γ geschlossen [d.h. $\gamma(t_0) = \gamma(t_1)$], so ist

$$\int_{\gamma} \omega = \int_{t_0}^{t_1} \frac{\partial h}{\partial x} \gamma'_x(t) + \frac{\partial h}{\partial y} \gamma'_y(t) dt$$

$$= \int_{t_0}^{t_1} \frac{d}{dt} (h(\gamma(t))) dt$$

$$= h(\gamma(t_1)) - h(\gamma(t_0)) = 0 \quad \square$$