

## Ergänzungen

### (1) Abhängigkeit von Anfangsbed. + Parametern

Erwartung: wenn sich "etwas" an den Auf.-bed. tut, sollte sich auch nur "etwas" an der Lösung tun, ebenso bei Parametern.

Betrachte:  $\dot{x} = f(t, x; \lambda)$  Parameter  
 $x(t_0) = x_0$  (oder  $x_0(\lambda)$ )

Das formuliert man etwas allgemeiner auf der Ebene der Volterra-Gleichung:

$$\textcircled{*} \quad x(t; \lambda) = g(t; \lambda) + \int_{x(\lambda)}^t k(t, \tau, x(\tau; \lambda); \lambda) d\tau$$

↑  
Integralkern

Dabei sind  $t, \tau$  etc. reell, der Rest darf auch mal komplex sein.

Satz:  $J = [a, b]$ ,  $G \subset \mathbb{R}^n$ : kompakt.

$$\left. \begin{array}{l} g: J \times G \rightarrow \mathbb{R}^n \\ x: G \rightarrow J \\ k: J \times J \times \mathbb{R}^n \times G \rightarrow \mathbb{R}^n \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{alle stetig} \\ \text{+ Lipschitzbed.} \end{array}$$

+ Lipschitzbed.:

$$\|k(t, \tau, u; \lambda) - k(t, \tau, v; \lambda)\| \leq L \|u - v\|.$$

Dann hat  $\textcircled{*}$  für alle  $\lambda \in G$  genau eine Lösung  $x(t; \lambda)$ , und diese ist als Funktion von  $(t; \lambda)$  stetig auf  $J \times G$ .

(Gilt auch im Komplexen!)

Bew.: Analog zu Picard-Lindelöf, also wieder über ein Kontraktionsargument!  
(Details: s. Walter).

Die Stetigkeit ist dabei "Nebenprodukt".

Folgerung: Die Volterra-Iterationen konvergieren auf  $\mathbb{J} \times G$  gleichmäßig gegen die Lösung.

(Bem.: Gleichmäßig wegen Kompaktheit!)

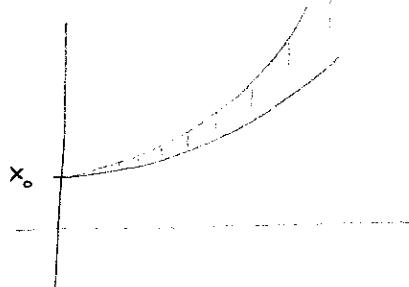
Erweiterungen hin zu Differenzierbarkeit (nach 2) und Holomorphie sind auch möglich.

Doch Vorsicht:

$$\dot{x} = ax, \quad x(0) = x_0 \quad \Rightarrow \quad x(t; a) = x_0 \cdot e^{at}$$

Also speziell für  $a > 0$  im Vergleich zu  $a + \varepsilon$  bei gleichem  $x_0$ :

$$x_0 \cdot e^{(a+\varepsilon)t} = x_0 \cdot e^{at} \cdot \underline{e^{\varepsilon t}}$$



Abstand nimmt stetig in  $\varepsilon$  zu, aber auch exponentiell in  $t$ !

Fazit: Wenn man Anfangsbed. oder Parameter nicht genau kennt (und das ist normal!), muss man mit Vorhersagen "bescheiden" sein.

→ Wetter → Chaos!

-3-

kann es noch schlimmer kommen?

Nein - dafür sorgt die Trompetenabschätzung:

Lemma (Gronwall)

Sei  $\phi$  stetig auf  $J = [0, a]$ , und es gelte

$$\phi(t) \leq \alpha + \int_0^t h(s) \phi(s) ds =: \psi(t)$$

mit  $\alpha \geq 0$ ,  $h(t) \geq 0$ , und  $h$  diffbar auf  $J$ .

Dann ist

$$\phi(t) \leq \alpha \cdot e^{H(t)}, \quad t \in J,$$

$$\text{mit } H(t) = \int_0^t h(s) ds.$$

Bew.:

DUGL

$$\text{Wir haben } \dot{\phi}(t) = h(t) \phi(t) \leq h(t) \psi(t)$$

$$\text{und } \psi(0) = \alpha, \text{ also } \dot{\psi} \leq h(t) \psi$$

$$\text{Sei } \omega = h(t) \cdot \omega, \text{ mit } \omega(0) = \alpha \quad (\text{AWP}),$$

dann ist

$$\phi(t) \leq \psi(t) \stackrel{(!)}{\leq} \omega(t) = \alpha \cdot e^{H(t)}$$

mit  $H(t)$  wie angegeben, nach einem früheren

Satz!

(Intuition:

$$\psi(t+\varepsilon) = \psi(t) + \varepsilon \cdot \dot{\psi}(t) + O(\varepsilon^2)$$

□

Bem.: Eigentlich haben wir soeben unsere  
erste Differentialungleichung gelöst!

Lösungen können aneinanderlaufen, müssen  
aber nicht! Denn:

Vergleiche  $\dot{x} = ax$  für  $a > 0$ ,  $a = 0$ ,  $a < 0$  !

⇒ später: Stabilitätstheorie!

## (2) PDEs & Randwertprobleme

(1) Wellengleichung in 1D:

$$\textcircled{*} \quad u_{xx} - \frac{1}{c^2} u_{tt} = 0 \quad c > 0.$$

(Schallgeschw.)

Lösung:

$$\left( \frac{\partial^2}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) u = 0$$

$\Downarrow$

$$\left( \frac{\partial}{\partial x} - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \right) \cdot \left( \frac{\partial}{\partial x} + \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \right)$$

(Ann.:  $u$  ist  $C^2$ )

$$\text{Idee: } u = f + g$$

$$\text{mit } \left( \frac{\partial}{\partial x} + \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \right) f = \left( \frac{\partial}{\partial x} - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \right) g = 0.$$

$$\text{Betrachte } \left( \frac{\partial}{\partial x} + \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \right) f = 0.$$

$$\text{Einfachste Lösung: } f(x, t) = x - ct$$

$$\text{Allgemeine Lösung: } f(x, t) = \phi(x - ct)$$

Satz (Wdh.):

Sind  $\phi$  und  $\psi$  zwei bel.  $C^2$ -Funktionen einer Veränderlichen, so löst

$$u(x, t) = \phi(x - ct) + \psi(x + ct)$$

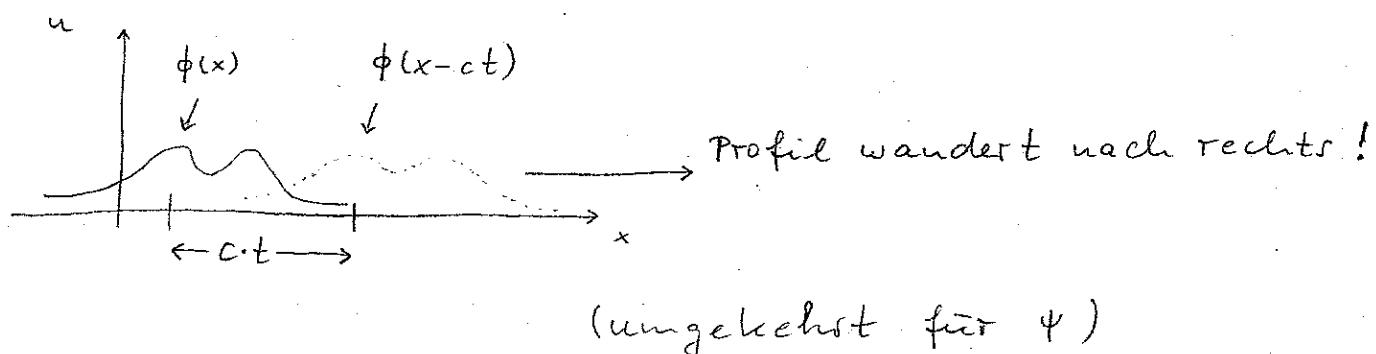
die Wellengleichung. Dies ist zugleich die allgemeine Lösung dieser Gleichung, bzw. des zugehörigen AWP.

Bem.: Dies sind Lösungen; dass es alle sind, muss man beweisen. Dies (und fast alles sonst zu PDEs) findet man in:

L.C. Evans,  
Partial Differential Equations,  
AMS, Providence, RI (1998)

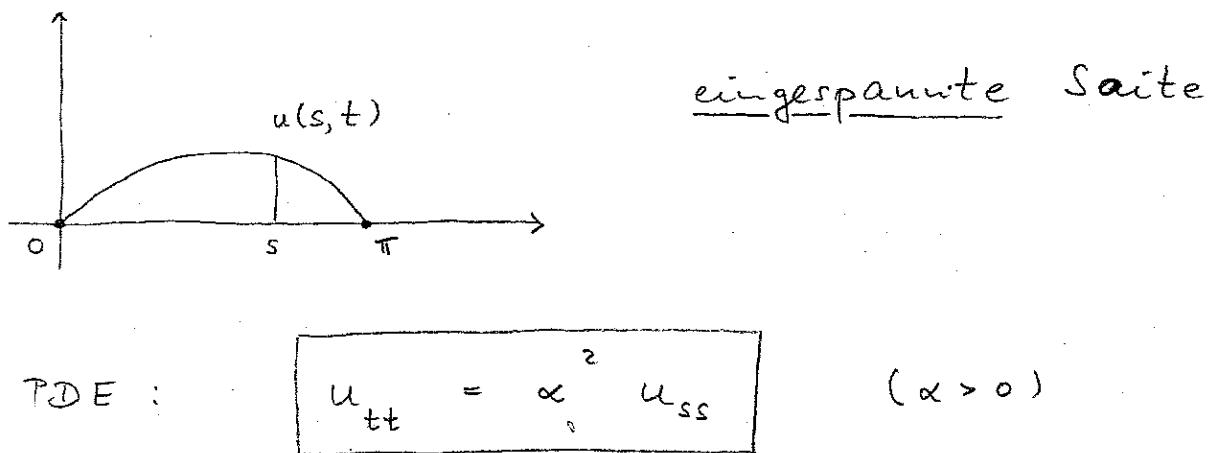
→ Übung

Bedeutung:



Sind wir damit fertig?

Nein! Denn:



PDE :  $u_{tt} = \alpha^2 u_{ss}$   $(\alpha > 0)$

Wir kennen die allg. Lösung, aber sie nützt uns wenig, wenn wir konkreten Zugriff haben wollen!

Also von vorne!

Idee erläutern!  
→ Warum klappt das?

Separationsansatz:

$$u(s,t) = v(s) \cdot w(t)$$

Damit bekommen wir:

$$\frac{\ddot{w}(t)}{w(t)} = x^2 \cdot \frac{v''(s)}{v(s)} = \text{const.}$$

(Nachrechnen!)

Setzen wir also

$$\frac{v''(s)}{v(s)} = -\lambda, \quad \text{so ergibt sich:}$$

$$\left. \begin{array}{l} (1) \quad v'' + \lambda v = 0 \\ (2) \quad \ddot{w} + \alpha^2 \lambda w = 0 \end{array} \right\} \quad (*)$$

Gilt (\*), so erfüllt  $u(s,t)$  die "Saitengleichung".

Problem:  $v(0) = v(\pi) = 0$  (eingespannt).

Also haben wir für (1) kein AWP, sondern ein Randwertproblem zu lösen:

$$v'' + \lambda v = 0, \quad v(0) = v(\pi) = 0 \quad (\text{RWP})$$

Dies hat nur für gewisse  $\lambda$  eine Lösung!

Lemma: Ist  $v \neq 0$  eine Lösung, so ist  $\lambda > 0$ .

Bew.:

$$\begin{aligned} \lambda \cdot \int_0^\pi (v(s))^2 ds &= - \int_0^\pi v(s) \cdot v''(s) ds \quad (\text{da } v'' = -\lambda v) \\ &= - \left[ v(s) v'(s) \right]_0^\pi + \int_0^\pi (v'(s))^2 ds \quad (\text{da } v(0) = v(\pi) = 0) \\ &= \int_0^\pi (v'(s))^2 ds > 0 \quad (\text{da } v \neq 0 \Rightarrow v \neq \text{const.}) \\ \Rightarrow \lambda &= \frac{\int_0^\pi (v'(s))^2 ds}{\int_0^\pi (v(s))^2 ds} > 0 \end{aligned}$$

□

Alle (mögл.) Lösungen sind also von der Form

$$v(s) = C_1 \cdot \cos \sqrt{\lambda} s + C_2 \cdot \sin \sqrt{\lambda} s, \quad \sqrt{\lambda} > 0$$

Nun:  $v(0) = 0 \Rightarrow C_1 = 0$

$$v(\pi) = 0 \Rightarrow C_2 \cdot \sin \sqrt{\lambda} \pi = 0$$

Wir brauchen (!)  $C_2 \neq 0$ , also  $\sin \sqrt{\lambda} \pi = 0$ ,  
und somit  $\sqrt{\lambda} \pi = n\pi$ .

Also: Das RWP hat nur für  $\boxed{\lambda_n = n^2}$ ,  $n \in \mathbb{N}$ ,  
nicht-triviale Lösungen!

↪ Eigenwerte:  $\lambda_n = n^2$

↪ Eigenvektoren:  $v_n(s) = C_2 \cdot \sin(ns)$  ( $C_2 \neq 0$ )

Damit bleibt zu lösen:

$$\boxed{\ddot{w} + (\alpha n)^2 w = 0} \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

↪  $\tilde{C}_1 \cos(\alpha n t) + \tilde{C}_2 \sin(\alpha n t)$

↪  $u_n(s, t) := \sin(ns) (A_n \cos(\alpha n t) + B_n \sin(\alpha n t))$

löst die Saitengleichung, mit  
Ber. der Einspannbedingung!

Problem: Wie beschreiben wir nun den  
zeitl. Verlauf des Schwingens aus einer  
geg. Anfangsbedingung?

↪  $u(0, t) = u(\pi, t) = 0, \quad \forall t \geq 0$

$$u(s, 0) = g(s) \quad (\text{Auslenkung})$$

$$u_t(s, 0) = h(s) \quad (\text{Auf.-Bewegung})$$

Dazu müsste gelten:

$$u(s, 0) = g(s) = \sum_{n \geq 1} A_n \sin(ns)$$

$$u_t(s, 0) = h(s) = \sum_{n \geq 1} \alpha \cdot n \cdot B_n \cdot \sin(ns)$$

Die Analyse dieser Situation führt (e) auf die Theorie des Fourier-Reihen.

Hieraus ergibt sich dann der Schwingvorgang!

Bem. Verschiedene Anfangsbed. liefern unterschiedliche "Spektren"  
→ für Musiker wichtig!

Setzen wir  $\alpha=1$ , und betrachten wir allgemein die trigonometrische Reihe bzw. Fourier-Reihe:

$$x(s) = \frac{1}{2} a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos(ns) + b_n \sin(ns))$$

auf  $[-\pi, \pi]$

Dies ist nur sinnvoll, wenn Konvergenz vorliegt!

Ann.: glm. Konvergenz (⇒ Limes ist stetig!).

Nun bemerkten wir:

$$\frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \cos(ns) \sin(ms) ds = 0 \quad (n, m > 0)$$

$$\begin{aligned} \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \cos(ns) \cos(ms) ds \\ = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \sin(ns) \sin(ms) ds = \delta_{n,m} \end{aligned} \quad \left. \right\} \text{nicht für } n=m=0$$

$$\frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} 1 ds = 2.$$

Damit bekommt man dann:

$$\boxed{a_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} x(s) \cos(ns) ds \quad (n \geq 0)}$$
$$b_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} x(s) \sin(ns) ds \quad (n \geq 1)}$$

⊗

Nun drehen wir den Spieß um:

Gegeben sei eine (stetige) Funktion auf  $[-\pi, \pi]$ .

Dann berechnet man über ⊗ die Fourier-Reihe.

Frage: Wann konvergiert diese, z.B.  
punktweise?

Satz: Ist  $f$  auf  $[-\pi, \pi]$  von beschränkter  
Variation, so konvergiert die FR für jedes  
 $x \in (-\pi, \pi)$  gegen den Wert  $m(x) = \frac{1}{2}(f(x+0) + f(x-0))$ .

Ist  $f$  in  $x$  stetig, liegt Konvergenz gegen  $f(x)$  vor.

(Heuser, Satz 136.2)

Übungsaufgabe:  
Dabei ist  $f$  von beschr. Var. auf  $[a, b]$ , wenn ein  
 $M > 0$  ex., so dass für jede Zerlegung  $\{x_0, x_1, \dots, x_n\} \subseteq$   
von  $[a, b]$  gilt:

$$V(f, Z) := \sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})| \leq M$$

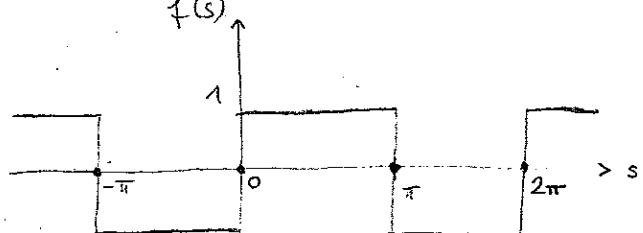
(z.B.: Lipschitz, beschr. Abl., Treppenf.)

Ausdehnung:

$$f(x+2\pi) = f(x)$$

Folgerung: Die Konvergenzaussage aus  
Vorigem Satz gilt nun auf ganz  $\mathbb{R}$ !

Ex



$$\begin{cases} f(-\pi) = f(0) = f(\pi) = 0 \\ f(x) = \operatorname{sgn}(x) \text{ für } x \in (-\pi, \pi) \end{cases}$$

+ per. Fortsetzung

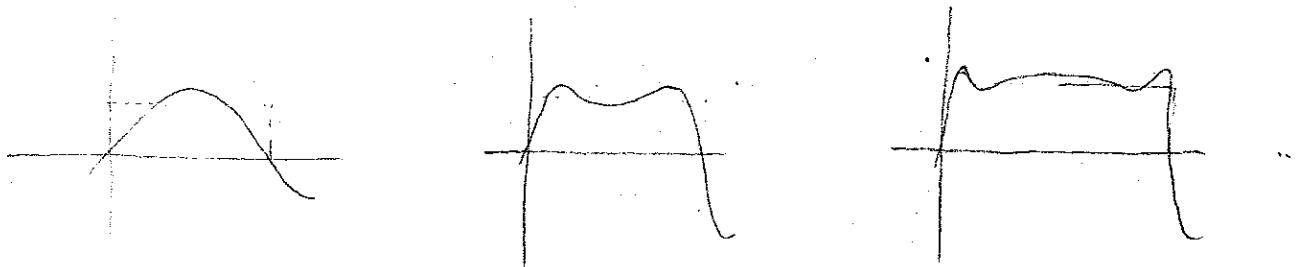
$$a_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \underbrace{f(s) \cos(ns)}_{\text{ungerade!}} ds = 0, \quad n \geq 0$$

$$b_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(s) \sin(ns) ds \quad (n \geq 1)$$

$$\begin{aligned} &= \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} \sin(ns) ds = -\frac{2}{n\pi} \cos(ns) \Big|_0^{\pi} \\ &= \frac{2}{n\pi} (1 - (-1)^n) = \begin{cases} 0, & n \text{ gerade} \\ \frac{4}{n\pi}, & n \text{ ungerade} \end{cases} \end{aligned}$$

Also bekommen wir (zunächst formal):

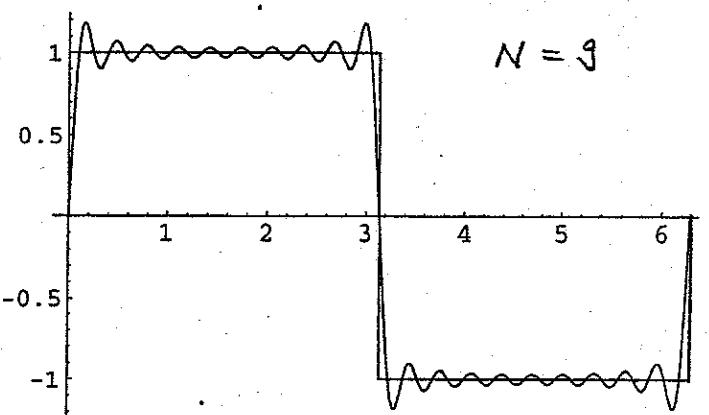
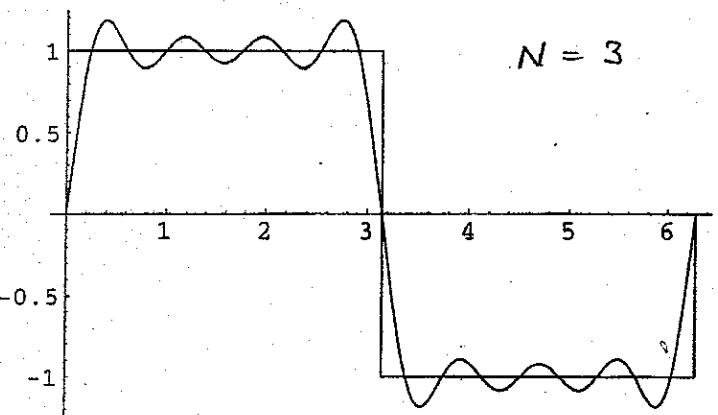
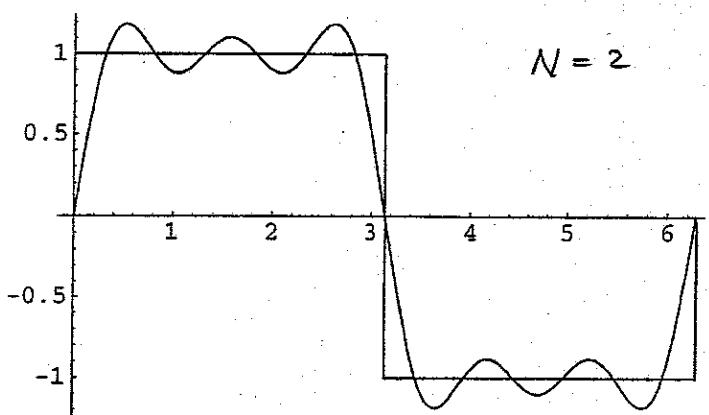
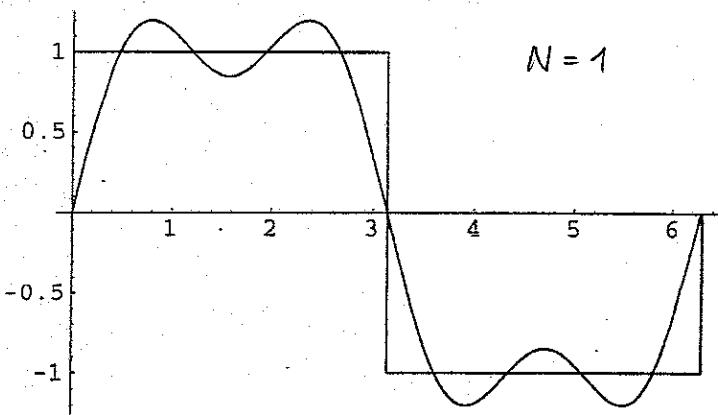
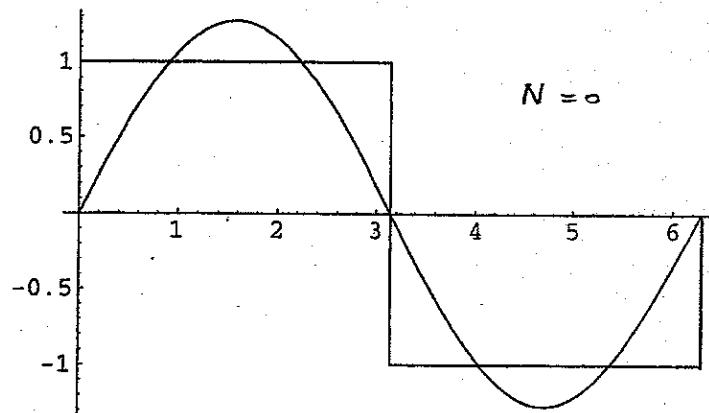
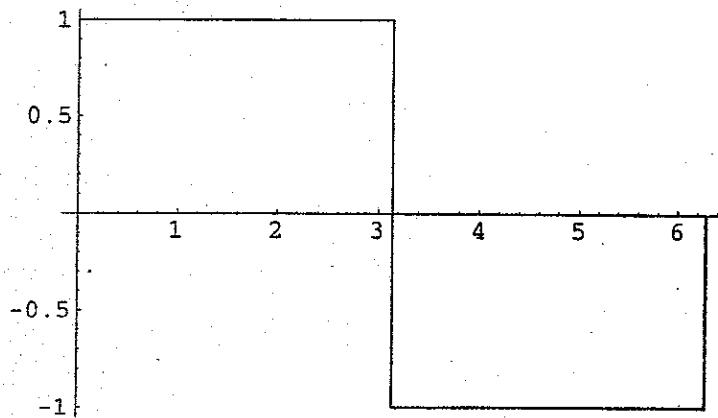
$$\hat{f}(s) = \frac{4}{\pi} \left( \sin(s) + \frac{1}{3} \sin(3s) + \frac{1}{5} \sin(5s) + \dots \right)$$



Die Addition der Oberwellen führt zu einer zunehmend besseren "Approximation" des Rechtecks!

- Überschwingungen nahe den Sprungstellen
- 0 genau an den Sprungstellen
- nicht absolut konvergent!

Sukzessive Approximation des  
Rechtecksignals durch ihre partielle  
Fourier-Reihe  $\sum_{n=0}^N \frac{\sin((2n+1)x)}{2n+1}$   
für einige  $N$



Allgemeiner: Die komplexe Form der Fourier-Reihe:

$$f(x) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} c_n \cdot e^{inx}$$

mit

$$\begin{aligned} c_n &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(s) (\cos(ns) - i \sin(ns)) ds = \frac{a_n - i b_n}{2} \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(s) \cdot e^{-ins} ds \end{aligned}$$

Diese Form ist für viele Überlegungen von Vorteil!

Insbesondere ist:

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{-ins} \cdot e^{+ims} ds = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{-i(n-m)s} ds = \delta_{n,m}$$

Dies sieht wie ein Skalarprodukt aus!

In der Tat

Betrachte  $L^2([- \pi, \pi], \mathbb{C})$  (s.u.) mit

$$\langle f | g \rangle := \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \overline{f(s)} \cdot g(s) ds$$

Dann ist

$$c_n = \langle n | f \rangle = \langle e^{ins} | f \rangle = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{-ins} \cdot f(s) ds$$

Und (formal):

$$|f\rangle = \sum_{n \in \mathbb{Z}} |n\rangle \langle n | f \rangle = \sum_{n \in \mathbb{Z}} c_n \cdot |n\rangle$$

wobei gilt:

$$\sum_{n \in \mathbb{Z}} |n\rangle \langle n | = \mathbb{1}.$$

Was bedeutet das?

$$\langle u | m \rangle = S_{n,m}$$

$$|f\rangle = \sum_n c_n |n\rangle \quad \textcircled{*}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \langle m | f \rangle &= \langle m | \sum_n c_n |n\rangle \\ &= \sum_n c_n \langle m | n \rangle = c_m \end{aligned}$$

Wenn (!) sich also jede  $|f\rangle$  in der Form  $\textcircled{*}$  schreiben lässt, so muss gelten:

$$\begin{aligned} |f\rangle &= \sum_n c_n |n\rangle = \sum_n \langle n | f \rangle \cdot |n\rangle \\ &= \underbrace{\sum_n |n\rangle \cdot \langle n | f \rangle}_{= \text{Id}} \end{aligned}$$

Dabei ist  $|n\rangle \langle n|$  der Projektor auf die Richtung von  $|n\rangle$ , also insbesondere:

$$(|n\rangle \langle n|)^2 = |n\rangle \underbrace{\langle n | n \rangle}_{=1} \langle n | = |n\rangle \langle n |$$

Deutung:  $|f\rangle$  : Vektor

$\langle g |$  : Linearform

]

Satz: jede  $\mathbb{C}^\infty$ -periodische stetige Funktion + -14  
lässt sich als konvergente Fourier-Reihe  
darstellen,

$$f(t) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} c_n e^{int},$$

mit  $c_n = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{-int} \cdot f(t) dt$ , wobei es sich

um Konvergenz im Mittel handelt, also konv.  
bzgl.  $\| \cdot \| = \sqrt{\langle \cdot, \cdot \rangle}$ .  $\square$

Bem.: • Punktw. Konv. muss nicht (überall) gelten

Schönheitsfehler:  $(C_{\text{per}}^\circ [0, 2\pi], \langle \cdot, \cdot \rangle)$  nicht vollst.

Allgemeiner:

Satz: Die Fourierreihe jeder  $L^2$ -Funktion  $f$   
konvergiert im quadratischen Mittel gegen  $f$ .

Also ist stets

$$f(x) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} c_n e^{inx}, \quad c_n = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{-ins} f(s) ds,$$

mit

$$\sum_{n \in \mathbb{Z}} |c_n|^2 = \|f\|^2.$$

Zwei Funktionen mit denselben  $c_n$  stimmen f.ü.  
überein - sind also im Sinne der  $L^2$ -Theorie  
gleich!  $\square$

Bem.: Für  $f \in L^2(S^1)$ :  
Punktw. Konvergenz f.ü.!  
(Satz von Carleson, 1966)

(Mehr hierzu: Henner II, Kap. 143).

# Approximation im Hilbertraum

-15-

Ex.

Sei  $u_n^{(s)} = e^{ins}$ ,  $n \in \mathbb{Z}$ ,  $\langle f | g \rangle = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(s) \overline{g(s)} ds$ .

Dann ist  $u_n \perp u_m$  für  $n \neq m$ , und  $\|u_n\| = 1$ .

Ist nun  $g(s) = \sum_{k=m}^n c_k \cdot u_k$ , mit  $c_k \in \mathbb{C}$ ,  
so ist:

$$\begin{aligned}\|g\|^2 &= \langle g | g \rangle = \left\langle \sum_{k=m}^n c_k u_k \mid \sum_{l=m}^n c_l u_l \right\rangle \\ &= \sum_{k,l=m}^n \bar{c}_k c_l \underbrace{\langle u_k | u_l \rangle}_{=\delta_{k,l}} = \sum_{k=m}^n |c_k|^2.\end{aligned}$$

Nun kommen wir zur Gauß'schen Approximationsaufgabe: Gegeben  $f$  und ein ONS (u.U. keine Basis)  $\{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ . Bestimme  $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{C}$ , so dass

$$\|f - \sum_{e=1}^n \alpha_e e_e\| \stackrel{!}{=} \text{minimal.}$$

$\rightsquigarrow$  Bestapproximation  $\triangleright$

Satz: Die Gauß'sche A.A. wird eindeutig durch  $\alpha_e = \langle e_e | f \rangle$  gelöst, und  $f - \sum_{e=1}^n \alpha_e e_e$  steht senkrecht auf  $\{e_1, \dots, e_n\}$ .

Dabei gilt:

$$\sum_{e=1}^n |\langle e_e | f \rangle|^2 \leq \|f\|^2 \quad (\text{Bessel'sche Ungl.})$$

Bem.: Gültig in jedem  
Innenproduktraum, keine  
Vollständigkeit erforderlich!

-16-

Bew.:  $0 \leq \| f - \sum_{e=1}^n \alpha_e e_e \| ^2 = \langle \dots | \dots \rangle$

$$= \langle f | f \rangle - \sum_{e=1}^n \alpha_e \langle f | e_e \rangle$$

$$= \sum_{e=1}^n \bar{\alpha}_e \langle e_e | f \rangle + \sum_{e=1}^n |\alpha_e|^2 \quad (\text{nachrechnen!})$$

$$= \langle f | f \rangle + \sum_{e=1}^n \underbrace{|\langle e_e | f \rangle - \alpha_e|^2}_{\geq 0} - \sum_{e=1}^n |\langle e_e | f \rangle|^2$$

Dies wird minimal für  $\alpha_e = \langle e_e | f \rangle$ .

Dann bleibt übrig, was die Bessel'sche Ungl. liefert.

Ist  $z = f - \sum_{e=1}^n \langle e_e | f \rangle e_e$ , so ist außerdem

$$\langle e_m | z \rangle = \langle e_m | f \rangle - \sum_{e=1}^n \langle e_e | f \rangle \delta_{em} = 0,$$

also  $e_m \perp z$  für alle  $1 \leq m \leq n$ .  $\square$

Folgerung: Es gilt die Bessel'sche Gleichung:

$$\| f - \sum_{e=1}^n \langle e_e | f \rangle e_e \| ^2 = \| f \| ^2 - \sum_{e=1}^n |\langle e_e | f \rangle|^2. \quad \square$$

Satz: Sei  $\{e_i | i \in \mathbb{N}\}$  ein ONS. Dann gilt:

$$(1) \sum_{e=1}^{\infty} \alpha_e e_e \text{ ist Cauchy} \Leftrightarrow \sum_{e=1}^{\infty} |\alpha_e|^2 \text{ konvergiert}$$

$$(2) \hat{f} = \sum_{e=1}^{\infty} \alpha_e e_e \Rightarrow \alpha_e = \langle e_e | f \rangle, \text{ und es liegt unbedingte Konvergenz vor.}$$

$$(3) \sum_{e=1}^{\infty} \langle e_e | f \rangle e_e = \hat{f} \Leftrightarrow \sum_{e=1}^{\infty} |\langle e_e | f \rangle|^2 = \| f \|^2$$

(Parseval'sche Gleichung)

Bew.:

- (1) folgt unmittelbar aus der folgenden Rechnung (für  $1 \leq m \leq n$ ):

$$\left\| \sum_{e=m}^n \alpha_e e_e \right\|^2 = \langle \dots | \dots \rangle = \sum_{k,l} \bar{\alpha}_k \alpha_l \underbrace{\langle e_k | e_l \rangle}_{= \delta_{kl}}$$

$$= \sum_{e=m}^n |\alpha_e|^2$$

- (2) Sei  $f_n := \sum_{e=1}^n \alpha_e e_e$ , und  $f_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} f$ .

Dann ist  $|\langle e_k | f_n \rangle - \langle e_k | f \rangle|$

$$= |\langle e_k | f_n - f \rangle| \stackrel{C.S.}{\leq} \|e_k\| \cdot \|f_n - f\| = \underbrace{\|f_n - f\|}_{\rightarrow 0}$$

Da aber  $\langle e_k | f_n \rangle = \alpha_k$  für alle  $n \geq k$  (vergl. Gauß-Ab)

folgt die Formel für den Koeffizienten

(Bem.: Stetigkeit der Linearform  $\langle e_k | \cdot \rangle$ ).

- (3) folgt nun sofort aus der Bessel'schen Gl.

Bleibt die "Umordnungsresistenz" unter (2):

$$f = \sum_{e \geq 1} \alpha_e e_e \Rightarrow f = \sum_{e \geq 1} \langle e_e | f \rangle e_e$$

$\Rightarrow \sum_{e \geq 1} |\langle e_e | f \rangle|^2$  konv. absolut., also auch für eine bel. Umordnung der Terme.  $\star$

Erneut wegen (3) konvergiert aber  $\sum_{e \geq 1} \langle e_e | f \rangle e_e$  trotz Umordnung stets gegen  $f$ .

□

$\star \hat{=} \text{Umnummerierung der Elemente des ONS}$