

Lineare Differentialgleichungen

Jetzt zur Abwechslung:

x : Variable

y : Funktion, $y' = \frac{dy}{dx}$

$$\boxed{y' + g(x) \cdot y = h(x)}, \quad g, h \text{ stetig in Intervall } I$$

(inhomogene Gleichung)

Setze: $L(y) = y' + g(x) \cdot y$

Dann ist:

$$L(\alpha y_1 + \beta y_2) = \alpha L(y_1) + \beta L(y_2)$$

Damit können wir schreiben:

$$L(y) = 0 \quad (\text{homogen})$$

$$L(y) = h(x) \quad (\text{inhomogen})$$

Lemma: Die Funktionen y_1 und y_2 seien Lösungen von $L(y) = h(x)$. Dann ist $\tilde{y} := y_1 - y_2$ eine Lösung von $L(y) = 0$.

Bew.:
$$L(\tilde{y}) = L(y_1 - y_2) = L(y_1) - L(y_2) \\ = h(x) - h(x) \equiv 0.$$

□

Also: Allg. Lsg. der inhom. Gl. setzt sich aus spezieller Lsg. der inhom. Gl. und allgem. Lsg. der homogenen Gl. zusammen!

Betrachten wir:

$$L(y) = 0$$

$$\frac{dy}{dx} + g(x) \cdot y = 0$$

getrennte Veränderliche!

$$\Rightarrow \frac{dy}{y} = -g(x) dx \quad (g \text{ stetig})$$

$$\Rightarrow \boxed{y(x; C) = C \cdot \exp\left(-\underbrace{\int_{x_0}^x g(\xi) d\xi}_{G(x)}\right)} \quad (*)$$

Sind das alle Lösungen? Ja! Denn:

Sei ϕ Lösung von $L(\phi) = 0$.

Dann setzen wir $u(x) = \exp(G(x)) \cdot \phi(x)$

und bekommen:

$$u'(x) = \exp(G(x)) (\phi'(x) + g(x) \cdot \phi(x)) \equiv 0$$

$$\Rightarrow u(x) \equiv C \quad \Rightarrow \quad (*)$$

□

Jetzt:

$$L(y) = h(x)$$

"Variation der Konstanten":

$$y(x; C) = C \cdot \exp(-G(x)) \quad \leadsto \quad \underline{C = C(x)}$$

Damit:

$$\begin{aligned} L(y) &= (C'(x) - g(x)C(x) + g(x)C(x)) \cdot e^{-G(x)} \\ &= C'(x) \cdot e^{-G(x)} \stackrel{!}{=} h(x) \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow C(x) = \int_{x_0}^x h(\xi) e^{G(\xi)} d\xi + C_0$$

Fassen wir zusammen:

Satz: Betrachte das AWP

$$L(y) = y' + g(x) \cdot y = h(x), \quad y(x_0) = y_0.$$

Sind g und h in J stetig, mit $x_0 \in J$,
so besitzt das AWP genau eine Lösung:

$$y(x) = e^{-G(x)} \cdot \left(y_0 + \int_{x_0}^x h(\xi) e^{G(\xi)} d\xi \right),$$

wobei $G(x) = \int_{x_0}^x g(\xi) d\xi$. Dies gilt in ganz J . $\square$

$$\textcircled{\text{Ex}} \quad y' + \sin(x) \cdot y = (\sin(x))^3, \quad y\left(\frac{\pi}{2}\right) = \eta$$

$G(x) = -\cos(x)$: Stammfunktion von $\sin(x)$

$$\Rightarrow z(x; C) = C \cdot e^{\cos(x)} \quad \text{löst} \quad L(y) = 0.$$

Damit:

$$\begin{aligned} y(x) &= e^{\cos(x)} \left(\eta + \int_{\pi/2}^x (\sin(\xi))^3 e^{-\cos(\xi)} d\xi \right) \\ &= e^{\cos(x)} \left(\eta + \int_0^{\cos(x)} (s^2 - 1) e^{-s} ds \right) \quad \begin{array}{l} s = \cos(\xi) \\ ds = -\sin(\xi) d\xi \end{array} \\ &= e^{\cos(x)} \left(\eta - (s^2 - 1 + 2s + 2) e^{-s} \Big|_0^{\cos(x)} \right) \\ &= e^{\cos(x)} \left(\eta + (\sin^2(x) - 2\cos(x) - 2) e^{-\cos(x)} + 1 \right) \\ &= \eta \cdot e^{\cos(x)} + (\sin^2(x) - 2\cos(x) - 2) + e^{\cos(x)} \\ &= (\eta + 1) e^{\cos(x)} - (1 + \cos(x))^2 \end{aligned}$$

Existenz- und Eindeutigkeit

$$\boxed{\dot{x} = f(t, x)} \quad , \quad x(t_0) = x_0 \quad (\text{AWP})$$

Wir hatten an Beispielen gesehen, dass eine Umformulierung hilfreich ist:

$$\int_{t_0}^t \dot{x}(\tau) d\tau = x(t) - x(t_0)$$

$$= \int_{t_0}^t f(\tau, x(\tau)) d\tau$$

$$\Rightarrow \boxed{x(t) = x(t_0) + \int_{t_0}^t f(\tau, x(\tau)) d\tau}$$

Volterra-Gleichung

Iteration:

$$x^{(0)} \equiv x_0$$

$$x^{(n+1)}(t) = x^{(n)}(t_0) + \int_{t_0}^t f(\tau, x^{(n)}(\tau)) d\tau$$

Beobachtung:

Scheint "in der Regel" schnell zu konvergieren.
Der Limes ist i.a. die gesuchte Lösung.

- Bem.:
- Lösungsbegriff evtl. unterschiedlich
 - Eigenschaften von f sicher wichtig
 - Für Numerik evtl. auch geeignet
 - Etwas Abstraktion notwendig!
 $\rightarrow$ Banach'scher Fixpunktsatz

-5-

Def.: Sei X eine Menge. $d: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$
heißt Metrik, wenn gilt:

$$(M1) \quad d(x, y) \geq 0, \quad \text{mit: } d(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$$

$$(M2) \quad d(x, y) = d(y, x), \quad \forall x, y \in X \quad (\text{Symmetrie})$$

$$(M3) \quad d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y), \quad \forall x, y, z \in X \quad (\text{Dreiecksungleichung})$$

Das Paar (X, d) heißt metrischer Raum.

$$(Ex) \quad X = \mathbb{R}, \quad d(x, y) = |x - y|$$

$$X = \{0, 1\}^n, \quad d(x, y) = \text{Hamming-Distanz}$$

$$X = C([0, 1], \mathbb{R}), \quad d(f, g) = \sup_{x \in [0, 1]} |f(x) - g(x)|$$

Def.: $(x_i)_{i \in \mathbb{N}}$ heißt Cauchyfolge, falls für
alle $\varepsilon > 0$: $\exists n_0$: $\forall n > n_0, m > 0$: $d(x_{n+m}, x_n) < \varepsilon$.
Sie konvergiert, falls ein $x \in X$ mit
 $d(x_n - x) < \varepsilon$ für alle $n > n_0(\varepsilon)$.

Ein metr. Raum heißt vollständig, wenn
jede Cauchyfolge konvergiert.

$$(Ex) \cdot \mathbb{R}^n \quad \text{mit} \quad d(x, y) := \|x - y\|$$

$\uparrow$
Norm: s. Übung!

$$\cdot C([0, 1], \mathbb{R}) \quad \text{mit} \quad d(f, g) := \|f - g\|_{\infty}$$

$$\text{wobei} \quad \|f\|_{\infty} := \sup_{x \in [0, 1]} |f(x)|$$

Was ist eine Norm?

Def.: Sei V ein Vektorraum über K , $K = \mathbb{R}$ oder $K = \mathbb{C}$.

$\|\cdot\| : V \rightarrow \mathbb{R}$ heißt Norm, falls

$$(N1) \quad \|x\| \geq 0, \text{ mit } \|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0.$$

$$(N2) \quad \|ax\| = |a| \cdot \|x\| \quad \text{für alle } a \in K, x \in V.$$

$$(N3) \quad \|x+y\| \leq \|x\| + \|y\| \quad (\text{Dreiecksungleichung})$$

$(V, \|\cdot\|)$ heißt normierter Raum.

Ist V bzgl. $\|\cdot\|$ vollständig, heißt V Banach-Raum.

$$\textcircled{\text{Ex}} \quad \cdot \mathbb{R}^n, \quad \|x\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i)^2}$$

$$\cdot C([0,1], \mathbb{R}), \quad \|f\|_{\infty} = \sup_{x \in [0,1]} |f(x)|$$

- Bem.:
- $d(x,y) = \|x-y\|$ ist Metrik ($\leadsto$ Übung!)
 - Nicht jede Metrik kommt von einer Norm
 - Für metr. Räume benötigt man keine VR.

Def.: Zwei Normen $\|\cdot\|$ und $\|\cdot\|$ auf V heißen äquivalent, wenn es Konstanten $a, b > 0$ gibt, so dass

$$a \cdot \|x\| \leq \|x\| \leq b \cdot \|x\|, \quad \forall x \in V.$$

- Bem.:
- Dann ist auch $\frac{1}{b} \|x\| \leq \|x\| \leq \frac{1}{a} \|x\|$
 - Konvergenz in $\|\cdot\| \Leftrightarrow$ Konv. in $\|\cdot\|$
($\leadsto$ Übung!)