

Die Gleichung I. repräsentirt 30 Gleichungen, die II. hingegen 15 da alle Permutationen der Achsen und der Winkelpunkte erlaubt sind. Noch zierlicher (in den anfänglichen Bezeichnungen, wo  $\alpha = \text{tang } CD^2$  u. s. w.)

$$\begin{aligned} \text{I.} \quad & \begin{cases} \cos 0 C . \cos 0 d = \frac{1 + \alpha - 2 G}{4(G' - G)(G'' - G)} \cdot \sqrt{\varepsilon} = \mathfrak{A} \cdot \sqrt{\varepsilon} \\ \cos 0 D . \cos 0 c = \frac{1 + \alpha - 2 G'}{4(G' - G)(G'' - G)} \cdot \sqrt{\varepsilon} = \mathfrak{A} \cdot \sqrt{\varepsilon} \end{cases} \\ \text{II.} \quad & \cos 0 B . \cos 0 E = \frac{2\alpha + 1 - 2\alpha G'}{4(G' - G)(G'' - G)} \cdot \sqrt{\varepsilon} = a \cdot \sqrt{\varepsilon} \end{aligned}$$

Die zehn Gleichungen I. können nur für neun gelten, weil die Multiplication von fünfem dasselbe Resultat gibt wie die Multiplication der fünf übrigen. Es muss also zwischen den 10 Grössen  $\mathfrak{A}$ ,  $a$ ,  $\mathfrak{B}$ ,  $b$  etc. vier Bedingungsgleichungen geben, welche am zierlichsten so dargestellt werden

$$\begin{aligned} \delta b c \mathfrak{C} &= \varepsilon e b \mathfrak{D}, & \gamma c b \mathfrak{D} &= \alpha a \varepsilon \mathfrak{C} \text{ u. s. w. oder auch} \\ \delta a \mathfrak{A} \mathfrak{C} &= \gamma b \mathfrak{B} \mathfrak{D}, & \gamma b \mathfrak{B} \mathfrak{D} &= \delta \varepsilon \mathfrak{C} \mathfrak{C} \text{ u. s. w.} \end{aligned}$$

Es ist aber

$$\cos 0 A^2 = \frac{\varepsilon a b}{\varepsilon b}, \alpha = \frac{\mathfrak{D} b \gamma}{\mathfrak{C}} = \frac{\mathfrak{C} \varepsilon \delta}{\mathfrak{B}} \text{ u. s. w.,} \quad \cos 0 a^2 = \frac{\mathfrak{C} \mathfrak{D}}{a} \text{ u. s. w.}$$

[7.]

1843. April 20. Die excentrischen Anomalien  $\varphi, \varphi', \varphi'', \varphi''', \varphi''''$  der Punkte  $A, B, C, D, E$  sind durch die Gleichungen verbunden ( $G$  als negativ betrachtet)

$$\begin{aligned} \frac{\sin \frac{1}{2}(\varphi'' + \varphi'')}{\cos \frac{1}{2}(\varphi'' - \varphi'')} &= \frac{G}{G''} \cdot \sin \varphi, & \frac{\cos \frac{1}{2}(\varphi'' + \varphi'')}{\cos \frac{1}{2}(\varphi'' - \varphi'')} &= \frac{G}{G''} \cdot \cos \varphi \\ \frac{\sin \frac{1}{2}(\varphi' + \varphi''')}{\cos \frac{1}{2}(\varphi' - \varphi''')} &= \sqrt{\frac{G(G-1)}{G''(G''-1)}} \cdot \sin \varphi = \frac{G(2G-1)}{G''(2G''-1)} \sin \varphi \\ \frac{\cos \frac{1}{2}(\varphi' + \varphi''')}{\cos \frac{1}{2}(\varphi' - \varphi''')} &= \sqrt{\frac{G(G-1)}{G'(G'-1)}} \cdot \cos \varphi = \frac{G(2G-1)}{G'(2G'-1)} \cos \varphi \end{aligned}$$

Die Relationen zwischen den Winkeln  $\varphi^0, \varphi', \varphi''$  sind am einfachsten auf folgende Art darzustellen,  $\sqrt{\frac{G'}{G'-1}} = \xi, \sqrt{\frac{G''}{G''-1}} = \eta$  gesetzt, wird  $\xi \eta =$

$$\frac{\text{tang } \frac{1}{2}(\varphi' - \varphi''')}{\text{tang } \frac{1}{2}(\varphi'' - \varphi''')} = \frac{\text{tang } \frac{1}{2}(\varphi'' - \varphi^0)}{\text{tang } \frac{1}{2}(\varphi'' - \varphi''')} = \frac{\text{tang } \frac{1}{2}(\varphi'' - \varphi')}{\text{tang } \frac{1}{2}(\varphi^0 - \varphi''')} = \frac{\text{tang } \frac{1}{2}(\varphi'' - \varphi'')}{\text{tang } \frac{1}{2}(\varphi' - \varphi^0)} = \frac{\text{tang } \frac{1}{2}(\varphi^0 - \varphi''')}{\text{tang } \frac{1}{2}(\varphi'' - \varphi')}$$

für  $\frac{\xi \eta + 1}{\xi \eta - 1}$  gibt es einen ähnlichen Ausdruck, der sich hieraus leicht ableiten lässt.

III.