Präsenzübungsblatt 2<sup>1</sup>

**Aufgabe 1.** Sei  $(G, \circ)$  eine Gruppe mit Neutralelement e. Zeigen Sie:

- (1) Das neutrale Element e ist eindeutig, d.h. gibt es ein Element  $e' \in G$ , so dass e'g = ge' = g für alle  $g \in G$ , dann gilt e' = e.
- (2) Jedes Element  $g \in G$  hat ein eindeutiges Inverses, d.h. gilt hg = gh = e und h'g = gh' = e, so ist h = h'.
- (3) Wenn für alle  $g \in G$  gilt, dass  $g \circ g = e$ , dann ist G abelsch.

**Aufgabe 2.** Die Funktionen  $\cosh x = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$  und  $\sinh x = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$  (für  $x \in \mathbb{R}$ ) genügen den Gleichungen

$$\cosh(x \pm y) = \cosh x \cosh y \pm \sinh x \sinh y$$
$$\sinh(x \pm y) = \sinh x \cosh y \pm \cosh x \sinh y,$$

für  $x, y \in \mathbb{R}$ . Zeigen Sie: Die Menge

$$L := \left\{ \begin{pmatrix} \cosh u & \sinh u \\ \sinh u & \cosh u \end{pmatrix} \mid u \in \mathbb{R} \right\}$$

ist eine Gruppe, mit Matrixmultiplikation als Verknüpfung. Ist die Gruppe abelsch? Welcher Wert von u liefert das Neutralelement? Geben Sie eine explizite Formel für das Inverse eines allgemeinen Elements an. (Hinweis: Multiplizieren Sie zwei allgemeine Elemente von L.)

Aufgabe 3. Wir definieren auf der Menge

$$\mathbb{R}^2 = \{(a,b) \mid a,b \in \mathbb{R}\}\$$

die folgende Operation:

$$*: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$$
$$((a_1, b_1), (a_2, b_2)) \mapsto (a_1 a_2 - b_1 b_2, b_1 a_2 + a_1 b_2)$$

Zeigen Sie: Zusammen mit der gewöhnlichen Addition

$$+: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$$
  
 $((a_1, b_1), (a_2, b_2)) \mapsto (a_1 + a_2, b_1 + b_2)$ 

stiftet die Operation \* auf  $\mathbb{R}^2$  die Struktur eines Körpers. (Hinweis: Sie kennen diesen Körper bereits.)

 $<sup>^{1}</sup>$ Die Präsenzübungen beginnen in Woche 2. Es gibt kein Präsenzübungsblatt 1.

Präsenzübungsblatt 3

**Aufgabe 1.** Es sei  $\mathbb{R}[x]$  der  $\mathbb{R}$ -Vektorraum der Polynome in einer Variablen x und, für  $N \in \mathbb{N}_0$ ,  $\mathbb{R}[x]_N$  die Menge der Polynome in  $\mathbb{R}[x]$  vom Grad höchstens N, d.h. von der Form

$$f(x) = \sum_{i=0}^{N} a_i x^i.$$

Zeigen Sie, dass

- (1)  $\mathbb{R}[x]_N$  ein Untervektorraum von  $\mathbb{R}[x]$  ist.
- (2)  $\mathbb{R}[x]$  nicht endlich erzeugt ist.
- (3)  $\mathbb{R}[x]_N$  endlich erzeugt ist. Finden Sie ein Erzeugendensystem mit N+1 Vektoren? Eins mit N Vektoren?

Aufgabe 2. Wir betrachten die Vektoren

(1)

$$\begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$
 im  $\mathbb{R}$ -Vektorraum  $\mathbb{R}^3$ ,

(2)

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ im } \mathbb{R}\text{-Vektorraum } \mathbb{R}^4,$$

(3)

$$\frac{1}{3}, \frac{4}{5}, \frac{7}{11}$$
 im Q-Vektorraum  $\mathbb{R}$ .

(4)

$$\begin{pmatrix} 0 \\ -i-2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -i+2 \\ -i \end{pmatrix}$$
 im  $\mathbb{R}$ -Vektorraum  $\mathbb{C}^2$ .

Stellen Sie in jedem Fall fest, ob die gegebenen Vektoren

- linear unabhängig sind,
- ein Erzeugendensystem des jeweiligen Vektorraums bilden.

**Aufgabe 3.** Wir betrachten die folgenden Teilmengen des  $\mathbb{R}^3$ :

$$V = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x - y = 0 \right\}, \quad W = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \mid \lambda \in \mathbb{R} \right\}.$$

- (1) Skizzieren Sie V und W.
- (2) Zeigen Sie, dass V ein Untervektorraum von  $\mathbb{R}^3$  ist, W hingegen nicht.
- (3) Berechnen und skizzieren Sie  $V \cap W$ .

Präsenzübungsblatt 4

## Aufgabe 1. Gegeben seien die Punkte

$$P = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}, Q = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, R = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2.$$

- (1) Beschreiben Sie die Gerade g, die durch die Punkte Q und R geht.
- (2) Bestimmen Sie den Abstand zwischen P und g.

### Aufgabe 2.

(1) Bestimmen Sie den Abstand des Punktes

$$S = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$$

von der Ebene E im  $\mathbb{R}^3$ , die durch die Gleichung x+2y-3z=1 gegeben ist.

(2) Bestimmen Sie den Abstand zwischen den Geraden

$$g_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \mathbb{R}, \quad g_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \mathbb{R}$$

im  $\mathbb{R}^3$ .

(3) Skizzieren Sie S, E,  $g_1$  und  $g_2$ .

### Aufgabe 3. Gegeben seien die Vektoren

$$u = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3.$$

- (1) Bestimmen Sie einen Vektor w der Länge 1, der senkrecht steht sowohl auf u als auch auf v.
- (2) Zeigen Sie, dass

$$\langle u, v \rangle_{\mathbb{R}} = \left\{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 \mid \langle w, \mathbf{x} \rangle = 0 \right\}.$$

(Hierbei bezeichnet, wie in der Vorlesung  $\langle \, , \, \rangle_{\mathbb{R}}$  die lineare Hülle,  $\langle \, , \, \rangle$  jedoch das Standardskalarprodukt.)

Präsenzübungsblatt 5

Aufgabe 1. Gegeben seien die reellen Matrizen

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 5 \\ 1 & -1 & 2 \\ 1 & 8 & 7 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 8 \\ -7 \end{pmatrix}$$

$$D = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 & 8 \end{pmatrix}, E = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 0 & 5 \\ 6 & 8 \end{pmatrix}.$$

Berechnen Sie alle definierten Produkte XY mit  $X, Y \in \{A, B, C, D, E\}$ .

**Aufgabe 2.** Die *Transponierte* einer Matrix  $A = (a_{ij}) \in \operatorname{Mat}_{n,m}(K)$  über einem Körper K hatten wir in der Vorlesung definiert als die Matrix

$$A^{\mathbf{t}} = (a_{ii}) \in \mathrm{Mat}_{m,n}(K).$$

Seien  $m, n, p \in \mathbb{N}_0$  sowie  $X \in \mathrm{Mat}_{m,n}(K)$  und  $Y \in \mathrm{Mat}_{n,p}(K)$ . Zeigen Sie, dass

$$(XY)^{\mathbf{t}} = Y^{\mathbf{t}}X^{\mathbf{t}}$$

gilt.

**Aufgabe 3.** Die Reaktionsgleichung für die vollständige Verbrennung von Octan ist von der Form

$$a C_8 H_{18} + b O_2 \rightarrow c C O_2 + d H_2 O$$
.

Bestimmen Sie alle  $a, b, c, d \in \mathbb{N}_0$ , die diese Reaktionsgleichung lösen.

Präsenzübungsblatt 6

Aufgabe 1. Gegeben seien

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 0 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 6 & 6 \\ -7 & -6 \end{pmatrix} \in \operatorname{Mat}_2(\mathbb{R}).$$

Bestimmen Sie die Menge aller Matrizen  $X \in \operatorname{Mat}_2(\mathbb{R})$  derart, dass

$$AX = B$$

gilt.

**Aufgabe 2.** Bestimmen Sie eine Matrix  $A \in \operatorname{Mat}_2(\mathbb{R})$  und einen Vektor  $b \in \mathbb{R}^2$  derart, dass

$$\mathbb{L}_{A,b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

gilt. Was können Sie zur Menge aller solchen Paare (A, b) sagen?

**Aufgabe 3.** Wir betrachten die folgenden Arten von Umformungen einer  $m \times n$ -Matrix über einem Körper K:

- (R1) Multiplikation einer Zeile von A mit einem beliebigen  $\lambda \in K \setminus \{0\}$ .
- (R2) Vertauschen zweier Zeilen.
- (R3) Addition eines beliebigen Vielfachen einer Zeile zu einer anderen.

Wir nennen Matrizen C und C' zeilenäquivalent, geschrieben  $C \sim C'$ , falls C' aus C durch endlich viele Instanzen von Umformungen des Typs (R1), (R2) oder (R3) hervorgeht.

Gegeben seien nun zwei erweiterte Koeffizientenmatrizen  $(A|b), (A'|b') \in \text{Mat}_{m,(n+1)}$ . Zeigen Sie, dass

$$(A|b) \sim (A'|b') \Rightarrow \mathbb{L}_{A,b} = \mathbb{L}_{A',b'}.$$

Gilt die Umkehrung?

Präsenzübungsblatt 7

Aufgabe 1. In der Vorlesung hatten wir gesehen, dass die Matrizen

$$C = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 2 & 2 & -4 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 3 & 4 & -4 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad C' = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 2 & 2 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \in \text{Mat}_{4,5}(\mathbb{R})$$

zeilenäquivalent sind.

Bestimmen Sie nun Elementarmatrizen  $E_1, \ldots, E_k$  derart, dass

$$C = E_1 E_2 \dots E_k C'$$

gilt.

### Aufgabe 2.

(1) Bestimmen Sie, zu jeder der Elementarmatrizen  $E_i$ , die Sie in Aufgabe 1 bestimmt haben, eine Matrix  $F_i$  derart, dass

$$E_i F_i = F_i E_i = \mathrm{Id}_4$$

gilt. (Die Matrizen  $F_i$  heißen die Inversen der Matrizen  $E_i$ .)

(2) Sei  $E := E_1 E_2 \dots E_k$ . Finden Sie eine Matrix  $E^{-1}$  derart, dass

$$E^{-1}E = EE^{-1} = \text{Id}_4$$

gilt.

Aufgabe 3. Gegeben sei die Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & 2 & 1 \\ 4 & 2 & 6 & 5 & 2 \\ 2 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 4 & 4 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} \in \operatorname{Mat}_{4,5}(\mathbb{R}).$$

- (1) Benutzen Sie das Gaußsche Eliminierungsverfahren, um eine zu A (zeilen-)äquivalente Matrix in Zeilenstufenform zu bestimmen.
- (2) Benutzen Sie diese Matrix, um die Lösungsmenge des Gleichungssystems

$$Ax = \begin{pmatrix} 7\\19\\5\\10 \end{pmatrix}$$

zu bestimmen.

Präsenzübungsblatt 8

Sei K ein Körper.

**Aufgabe 1.** Wir definieren, gewissermassen *ad hoc*, die Determinante einer  $2 \times 2$ -Matrix  $A = (a_{ij}) \in \operatorname{Mat}_2(K)$  durch die Formel

$$\det(A) := a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}.$$

Zeigen Sie, dass die Abbildung det :  $\operatorname{Mat}_2(K) \to K$  die folgenden Eigenschaften besitzt: Für  $\lambda \in K$  und  $a_1^{(1)}, a_2^{(1)}, a_1^{(2)}, a_1^{(2)}, a_1^{(1)}, a^{(2)} \in K^2$  gelten

(1) 
$$\det(\lambda a^{(1)}, a^{(2)}) = \det(a^{(1)}, \lambda a^{(2)}) = \lambda \det(A),$$
(2) 
$$\det(a_1^{(1)} + a_2^{(1)}, a^{(2)}) = \det(a_1^{(1)}, a^{(2)}) + \det(a_2^{(1)}, a^{(2)}),$$

$$\det(a_1^{(1)}, a_1^{(2)} + a_2^{(2)}) = \det(a^{(1)}, a_1^{(2)}) + \det(a^{(1)}, a_2^{(2)}),$$
(3) 
$$\det(a^{(1)}, a^{(2)}) = -\det(a^{(2)}, a^{(1)}).$$

Aufgabe 2. Untersuchen Sie die folgenden Matrizen auf Invertierbarkeit und geben Sie gegebenenfalls die Inverse an.

$$A = \begin{pmatrix} -5 & 4 \\ 9 & -7 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 0 & -2 & -2 \\ -6 & -8 & -8 \\ -2 & -2 & -2 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix},$$
$$D(\lambda) = \begin{pmatrix} 1 & \lambda \\ \lambda & 1 \end{pmatrix} \text{ für } \lambda \in \mathbb{R}.$$

**Aufgabe 3.** Seien  $A \in \operatorname{Mat}_n(K)$  und  $b \in K^n$ . Zeigen Sie: Das lineare Gleichungssystem

$$Ax = b$$

ist genau dann eindeutig lösbar, wenn A invertierbar ist.

Präsenzübungsblatt 9

Sei K ein Körper.

Aufgabe 1. Sei  $n \in \mathbb{N}$ .

- (1) Zeigen Sie, dass  $det(A) = det(A^{t})$  für jede Matrix  $A \in Mat_{n}(K)$ .
- (2) Schließen Sie, dass, falls n ungerade ist und  $A^{t} = -A$ ,

$$2\det(A) = 0$$

gilt.

**Aufgabe 2.** Sei  $A \in \operatorname{Mat}_n(K)$  eine Matrix der Form

$$A = \begin{pmatrix} B & C \\ 0 & E \end{pmatrix},$$

wobei  $B \in \operatorname{Mat}_m(K)$  für ein  $m \leq n, E \in \operatorname{Mat}_{n-m}(K), C \in \operatorname{Mat}_{m,n-m}(K)$  und  $0 \in \operatorname{Mat}_{n-m,m}(K)$  die Nullmatriz bezeichnet. Man zeige, dass

$$\det(A) = \det(B) \det(E)$$

gilt.

**Aufgabe 3.** Sei  $n \in \mathbb{N}$  gerade und  $A = (a_{ij}) \in \operatorname{Mat}_n(K)$  mit

$$a_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{für } i < j \\ 0 & \text{für } i = j \\ -1 & \text{für } i > j. \end{cases}$$

Man zeige det(A) = 1. Hinweis: Manipulieren Sie zunächst nur die ersten zwei Zeilen und Spalten von A durch Operationen, die die Determinante invariant lassen, bis Sie induktiv argumentieren können (etwa mithilfe von Aufgabe 2).

Präsenzübungsblatt 10

Seien K ein Körper und V ein K-Vektorraum.

**Aufgabe 1.** Seien ferner  $v_1, \ldots, v_n \in V$  und  $f: K^n \to V$  die durch

$$f((x_1, \dots, x_n)) := \sum_{i=1}^n x_i v_i$$

definierte Abbildung. Zeigen Sie:

- (1) f ist eine K-lineare Abbildung.
- (2) f ist genau dann surjektiv, wenn  $(v_1, \ldots, v_n)$  ein Erzeugendensystem von V ist.

**Aufgabe 2.** Seien W ein weiterer K-Vektorraum und  $\mathcal{B}_V$  eine Basis von V. Zeigen Sie: Eine lineare Abbildung  $f: V \to W$  ist durch ihre Werte auf  $\mathcal{B}_V$ eindeutig festgelegt.

**Aufgabe 3.** Welche der folgenden Abbildungen sind nicht  $\mathbb{R}$ -linear?

- (1)  $f_1: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ ,  $(x_1, x_2) \mapsto 5x_2 6x_1$ ,

- (1)  $f_1 : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ ,  $(x_1, x_2) \mapsto (x_2 + 1)$ , (2)  $f_2 : \mathbb{R} \to \mathbb{R}^2$ ,  $x \mapsto (x 2, x + 1)$ , (3)  $f_3 : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ ,  $(x_1, x_2) \mapsto (x_1, 0)$ , (4)  $f_4 : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ ,  $(x_1, x_2) \mapsto (x_2x_1, x_1 + 2x_x)$ ?

Begründen Sie Ihre Antworten.

Präsenzübungsblatt 11

**Aufgabe 1.** Für  $n \in \mathbb{N}_0$  sei  $V_n$  der  $\mathbb{R}$ -Vektorraum der reellen Polynome vom Grad höchstens n. Sie können ohne Beweis annehmen, dass die Polynome  $x^i$  für  $i = 0, \ldots, n$  eine Basis  $\mathcal{B} = (1, x, x^2, \ldots, x^n)$  von  $V_n$  bilden. Sei nun

$$\Delta: V^n \to V^n, \quad f \mapsto f'$$

die Abbildung, die einem Polynom  $f \in V^n$  seine Ableitung f' zuordnet:

$$\Delta\left(\sum_{i=0}^{n} a_i x^i\right) = \sum_{i=1}^{n} i a_i x^{i-1}.$$

- (1) Zeigen Sie, dass  $\Delta$  eine  $\mathbb{R}$ -lineare Abbildung ist.
- (2) Bestimmen Sie die darstellende Matrix  $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(\Delta)$ .

**Aufgabe 2.** Seien K ein Körper, V und W endlich-dimensionale K-Vektorräume und  $f:V\to W$  eine K-lineare Abbildung. Zeigen Sie, dass es geordnete K-Basen für V und W gibt mit der Eigenschaft, dass die darstellende Matrix  $A=(a_{ij})_{i=1,\dots,\dim W}$  von f bezüglich dieser Basen die folgende Gestalt hat:  $j=1,\dots,\dim V$ 

$$a_{ij} = \begin{cases} \delta_{ij} & \text{falls } 1 \le i, j \le \dim_K(\operatorname{Im}(f)), \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

Hierbei ist Im(f) = f(V), das Bild von f, und  $\delta_{ij}$  das Kronecker-Symbol, d.h.

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{wenn } i = j \text{ und} \\ 0 & \text{wenn } i \neq j. \end{cases}$$

**Aufgabe 3.** Im  $\mathbb{R}$ -Vektorraum  $\mathbb{R}^3$  seien gegeben die Vektoren

$$v_1 = (1, -1, 2)^{t}, \quad v_2 = (-1, 2, 1), \quad v_3 = (1, -1, 0).$$

- (1) Zeigen Sie, dass  $\mathcal{B} := (v_1, v_2, v_3)$  eine Basis des  $\mathbb{R}^3$  ist.
- (2) Bestimmen Sie die darstellende Matrix T der  $\mathbb{R}$ -linearen Abbildung

$$\phi: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3, \quad e_i \mapsto v_i,$$

die dadurch festgelegt ist, dass sie die Standardeinheitsvektoren  $e_i$ , i=1,2,3, auf die Vektoren  $v_1$ ,  $v_2$ ,  $v_3$  abbildet, bezüglich der Standardeinheitsbasis  $\mathcal{E}_3$ .

(3) Bestimmen Sie die darstellende Matrix T' der Umkehrabbildung

$$\psi: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3, \quad v_i \mapsto e_i$$

bezüglich der Standardeinheitsbasis  $\mathcal{E}_3$ .

(4) Bestimmen Sie die Matrizen TT' und T'T und interpretieren Sie Ihre Rechnungen.

Präsenzübungsblatt 12

**Aufgabe 1.** Seien K ein Körper und  $\mathcal{B} = (v_1, \ldots, v_n)$  eine Basis des Standardvektorraums  $K^n$ . Die Vektoren  $v_1, \ldots, v_n$  seien Eigenvektoren sowohl der linearen Abbildung  $f: K^n \to K^n$  als auch der linearen Abbildung  $g: K^n \to K^n$ . Zeigen Sie, dass mit

$$A := M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(f), B := M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(g) \in \operatorname{Mat}_n(K)$$

dann

$$AB = BA$$

gilt.

Aufgabe 2. Zeigen Sie, dass die Matrix

$$A = \begin{pmatrix} -5 & -8 & 0\\ 4 & 7 & 0\\ 20 & 40 & -1 \end{pmatrix} \in \text{Mat}_3(\mathbb{R})$$

diagonalisierbar ist und geben Sie eine invertierbare Matrix  $S \in \operatorname{Mat}_n(\mathbb{R})$  an, für die  $S^{-1}AS$  diagonal ist.

**Aufgabe 3.** Berechnen Sie  $A^{25}$  für

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \in \operatorname{Mat}_2(\mathbb{R}).$$

Präsenzübungsblatt 13

Aufgabe 1. Berechnen Sie

$$\frac{\partial}{\partial x}x^3\sin(y^4), \quad \frac{\partial}{\partial y}x^3\sin(y^4), \quad \frac{\partial}{\partial t}x^3\sin(y^4).$$

Aufgabe 2. Aus Aufgabe 2 des 14. Übungsblatts der MfC1-Vorlesung kennen Sie bereits die Maxwell-Boltzmann-Verteilung  $\rho$  als Wahrscheinlichkeitsdichte, die in der kinetischen Gastheorie die Verteilung der Geschwindigkeiten von Teilchen eines idealen Gases beschreibt. Sie ist gegeben durch die Gleichung

$$\rho(v,T) = 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{3/2} v^2 \exp\left(\frac{-mv^2}{2kT}\right).$$

Hierbei sind T die Temperatur des Gases, m die Masse eines einzelnen Teilchens und k die Boltzmann-Konstante. Grob gesprochen gibt  $\rho(v,T)$  den Anteil der Teilchen mit Geschwindigkeit v bei Temperatur T an.

Berechnen Sie den Gradienten von  $\rho$  als Funktion von v und T; betrachten Sie hierbei m und k als Konstanten.

**Aufgabe 3.** Für eine Funktion  $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  schreiben wir, für  $i,j\in$  $\{1, \ldots, n\},\$ 

$$\frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j} f = \frac{\partial}{\partial x_i} \left( \frac{\partial}{\partial x_j} f \right).$$

Wir definieren den Laplace-Operator  $\Delta$  durch

$$\Delta f = \frac{\partial^2}{\partial x_1 \partial x_1} f + \dots + \frac{\partial^2}{\partial x_n \partial x_n} f.$$

Wir nennen f harmonisch, wenn  $\Delta f = 0$  gilt. Berechnen Sie, für jede der folgenden Funktionen f, jeweils den Gradienten grad(f) und entscheiden Sie, ob die Funktion harmonisch ist.

- (1)  $f(x, y, z) = y^2 + \cos(xy) + \ln(z)$ , (2)  $f(x, y) = x^5 10x^3y^2 + 5xy^4$ , (3)  $f(x, y) = x^2 y^2$ .

Präsenzübungsblatt 14

Aufgabe 1. Zeigen Sie anhand des Beispiels der Funktion

$$f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}, \quad \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{cases} \frac{x^3 y - x y^3}{x^2 + y^2}, & \text{falls } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0, & \text{falls } (x, y) = (0, 0), \end{cases}$$

dass die Bedingungen des Satzes 5.6 von Schwarz notwendig für seine Konklusion sind.

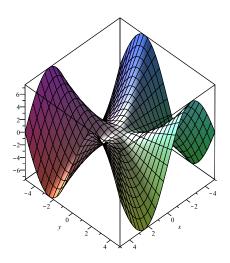


ABBILDUNG 1. Ausschnitt aus dem Graphen der Funktion f.

Aufgabe 2. Gegeben sei die Funktion

$$g: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}, \quad \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto x^2 y.$$

Berechnen Sie

- (1) die partiellen Ableitungen  $g_x$  und  $g_y$ ,
- (2) den Normalen Vektor der Tangentialebene  $E_{(-1,1)}$  an den Graphen der Funktion g im Punkt  $(-1,1,g(-1,1))^{t}$ .

Liegt der Punkt  $(0,0,-2)^{\mathrm{t}} \in \mathbb{R}^3$  auf der Tangentialebene  $E_{(-1,1)}$ ?

**Aufgabe 3.** Gegeben eine partiell differenzierbare Funktion  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  und Indizes  $i_1, \ldots, i_r \in \{1, \ldots, n\}$ , schreiben wir

$$f_{i_1 i_2 \dots i_r} = \frac{\partial}{\partial x_{i_1}} \left( \frac{\partial}{\partial x_{i_2}} \left( \dots \left( \frac{\partial}{\partial x_{i_r}} f \right) \right) \right)$$

für die partiellen Ableitungen der Ordnung r.

Bestimmen Sie, für die Funktionen  $f_i: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ , definiert durch

(1)  $f_1((x_1, x_2)^t) = x_1^4 e^{x_1} x_2^2 + 2$ ,

(2)  $f_2((x_1, x_2)^t) = x_2 \left(\sin(x_1) - x_1^4\right)$ ,

(3)  $f_3((x_1, x_2)^t) = x_1^2 x_2^2 + x_2 \sin(x_1^3) + e^{x_1}$ ,

die partielle Ableitung 5. Ordnung  $f_{22211}.$  (Hinweis: Satz von Schwarz.)

Präsenzübungsblatt 15

## Aufgabe 1. Betrachten Sie die Funktion

$$f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}, \quad (x, y)^{\mathrm{t}} \mapsto \cos(x^2 + y^2).$$

- (1) Berechnen Sie den Gradienten und die Hesse-Matrix von f.
- (2) Bestimmen Sie die lokalen Extrema von f.

# Aufgabe 2. Betrachten Sie die (sog. Potential-)Funktion

$$u: \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} \to \mathbb{R}, \quad (x,y)^{\mathrm{t}} \mapsto \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

und das von ihr induzierte elektrische (Vektor-)Feld  $E = \nabla u$ , verursucht durch eine Punktladung im Nullpunkt.

- (1) Berechnen und skizzieren Sie das Vektorfeld E.
- (2) Zeigen Sie, dass die Kurve  $C_1$  mit Parameterdarstellung

$$x: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^2, \quad t \mapsto \begin{pmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix}$$

zu jeder Zeit senkrecht zu E verläuft, d.h.  $\langle E(x(t)), x'(t) \rangle = 0$  für alle  $t \in \mathbb{R}$  gilt. Tragen Sie  $C_1$  in Ihre Skizze von E ein.

(3) Bestimmen Sie die Zeiten  $t \in \mathbb{R}$ , zu denen die Kurve  $C_2$  mit Parameterdarstellung

$$x: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^2, \quad t \mapsto \begin{pmatrix} t \\ 2t+1 \end{pmatrix}$$

zu E senkrecht verläuft. Tragen Sie auch  $C_2$  und diese Zeiten in Ihre Skizze von E ein.

### Aufgabe 3. Betrachten Sie das Vektorfeld

$$f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3, \quad (x_1, x_2, x_3)^{\mathsf{t}} \mapsto (x_1, 2x_2, 3x_3).$$

(1) Bestimmen Sie die Kurvenintegrale

$$\int_{C_i} f(x)dx,$$

wobei, für  $i \in \{1,2\}, C_i$  die Kurve ist mit Parameterdarstellung

$$x_i: [0,1] \to \mathbb{R}^2, \quad t \mapsto \begin{cases} (t,t,t)^{\mathsf{t}}, & \text{falls } i = 1, \\ (t,t^2,t^4)^{\mathsf{t}}, & \text{falls } i = 2. \end{cases}$$

(2) Ist f ein Gradientenfeld?